

최 종 호

서울대학교 공과대학

황 진 권\*

제어계측 공학과

1. 서론

필터의 특성은 주파수 영역에서 크기(magnitude)와 위상으로 결정되며, 설계자가 원하는 크기와 위상을 갖도록 필터를 설계하는데에는 여러가지 방법이 있다.

예를 들면 Butterworth, Chebychev 및 Elliptic 필터는 크기를 중요시하여 설계된 필터이고 Bessel 필터는 위상을 중요시한 필터이다. [1]

일반적으로 필터 설계에서는 위상보다는 크기에 중점을 두고 설계하는 데, 여기서는 위상과 크기가 모두 가능한 한 설계자가 원하는 특성을 갖도록 하는 방법에 대해 기술하겠다.

여기서 사용하는 기법은 복소수 평면상의 몇 개의 점에서 원하는 복소수 값을 갖는 함수를 구하는 Nevanlinna-Pick의 정리를 이용하여, 원하는 필터의 크기와 위상을 갖는 필터의 전달함수를 구하고 이 함수를 실계수 함수로 수정하여 안정한(stable) 필터를 찾아내는 것이다.

2. Nevanlinna-Pick 정리

Nevanlinna-Pick 문제에 의한 복소함수 보간법을 알아보자. [2], [3], [4], [5]

복소함수  $f(s)$ 가  $\text{Re } s \geq 0$  에서 해석적이고  $|f(j\omega)| < 1, \forall \omega$  이면 SBR (strongly bounded real) 함수라고 정의한다. [2]

다음과 같은 조건을 만족하는 복소수  $\alpha_i, \beta_i$  에 대하여  $\text{Re } \alpha_i > 0, |\beta_i| < 1, i=1, \dots, n,$

아래의 식을 만족시키는 SBR 함수  $f(s)$ 를 구하는 것이 Nevanlinna-Pick 문제이다.

Nevanlinna-Pick 문제가 풀리기 위한 조건은 다음과 같이 정의되는 행렬  $P$  (이를 Pick 행렬이라 한다)에 대해서

$$P = \begin{bmatrix} \frac{1-\beta_1\bar{\beta}_1}{\alpha_1+\bar{\alpha}_1} & \dots & \frac{1-\beta_1\bar{\beta}_n}{\alpha_1+\bar{\alpha}_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{1-\beta_n\bar{\beta}_1}{\alpha_n+\bar{\alpha}_1} & \dots & \frac{1-\beta_n\bar{\beta}_n}{\alpha_n+\bar{\alpha}_n} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$P$ 가 Positive definite 이면 된다.

해를 구하기 위해 우선 다음과 같이 정의되는 Fenyves 수열  $\beta$  를 사용한다.

$$\beta_{i,1} = \beta_i, \quad i = 1, \dots, n, \\ \beta_{i,j+1} = \frac{(\alpha_i + \bar{\alpha}_j)(\beta_{i,j} - \beta_{j,j})}{(\alpha_i - \alpha_j)(1 - \bar{\beta}_{j,j}\beta_{i,j})}, \quad 1 \leq j \leq i-1 \leq n-1. \quad (2)$$

(1)식의  $P$ 가 Positive definite 되기 위한 필요충분 조건은  $|\beta_{i,j}| < 1$  이다.

Nevanlinna-Pick 문제의 해  $f(s)$ 는 Fenyves 수열의  $\beta_{i,j}$ 와 임의의 초기 SBR 함수로부터 순차적으로 구할 수 있다.

$$f_j(s) = \frac{(s-\alpha_j)f_{j+1}(s) + \beta_{j,j}(s+\bar{\alpha}_j)}{s+\bar{\alpha}_j + \bar{\beta}_{j,j}(s-\alpha_j)} f_{j+1}(s) \quad (3)$$

$$j = n, n-1, \dots, 1,$$

$$f(s) = f_1(s).$$

여기서  $f_{n+1}(s)$ 는 임의의 SBR 함수이며 최종적으로 구한  $f(s) = f_1(s)$ 가 Nevanlinna-Pick 문제의 해가 된다.

3. 필터의 설계

Nevanlinna-Pick의 정리를 사용하여 필터를 설계하는 방법에 대하여 알아보자.

Nevanlinna-Pick의 정리에 의해 보간법으로 구한 함수는 연속 이어서 인접한 두 점 사이의 함수 값은 큰 차이 없이 변해 나가므로, 원하는 필터의 함수에서 여러 점을 샘플하여 이 점들이 Pick 행렬을 Positive definite 하게 하는 범위 내에서 필터  $H(j\omega)$ 를 구하면, 샘플점에서 원하는 필터의 값과 일치하거나 가능한한 원하는 값을 갖고 연속이므로 전 주파수 영역에서 원하는 필터와 근사적으로 일치하는 필터를 구할 수 있다 이것을 이용하여 필터를 설계하자.

필터 함수  $H(j\omega) = |H(j\omega)| / \angle H(j\omega)$  에서 크기  $|H(j\omega)|$ 는 우함수이고 위상  $\angle H(j\omega)$ 는 기함수이므로, 설계하고자 하는 필터가  $\omega$ 에서  $\beta_i = H(j\omega)$ 의 값을 갖는  $2n$ 개의 점을 주파수 영역에서 이를 기준으로 좌우 대칭이 되게 정하자.

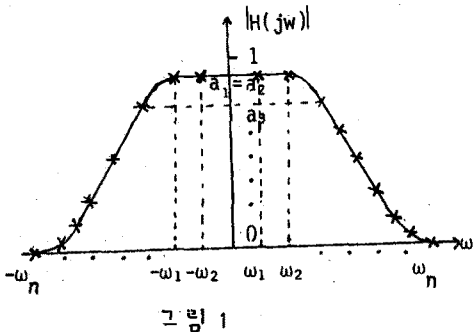


그림 1

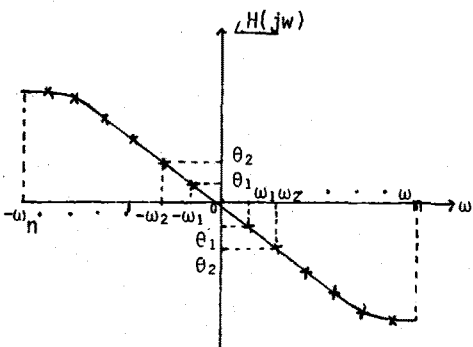


그림 2

그림 1과 그림 2는 샘플 하는 예를 보여준 것이다.

이때  $\alpha_i$ 를 아래와 같이 정의하면

$$\alpha_i = \epsilon + \omega_i, \quad (0 < \epsilon \ll 1) \quad (4.a)$$

$$\alpha_{2i} = \epsilon - \omega_i = \bar{\alpha}_i, \quad i=1, \dots, n, \quad (4.b)$$

$$i=1, \dots, n.$$

각  $\alpha_i$ 에 대하여  $H(\alpha_i)$ 는 다음과 같다.

$$\beta_{i,1} = H(\alpha_i) = a_i e^{-j\theta_i} = H(j\omega_i) \quad (5.a)$$

$$\alpha_{2i,1} = H(\alpha_{2i}) = H(\bar{\alpha}_i) = \bar{\beta}_{i,1} = a_i e^{j\theta_i} = H(-j\omega_i) \quad (5.b)$$

$$i=1, \dots, n,$$

Nevanlinna-Pick 정리를 이용하기 위해 원하는 필터의 크기를 1보다 작은 값으로 정규화시키고  $\text{Re } \alpha_i > 0$ 이 되도록  $\epsilon$ 은 아주 작게 잡아  $H(j\omega_i) = H(\alpha_i), H(-j\omega_i) = H(\alpha_{2i})$ 이 되도록 한다.

그런데  $\beta_{i,j} = H(\alpha_i)$ 가 만족시키는 함수  $H(s)$ 가 있을 필요 충분 조건은  $|\beta_{i,j}| < 1$ 이므로 (1)식으로부터  $\beta_{i,j}$ 이 있어야 하는 범위를 구할 수 있다. (2)식에서 각  $i (i=1, \dots, n)$ 에 대해  $\beta_{i,1}, \dots, \beta_{i,i}$ 까지 순차적으로 구해 나가므로, 반대로  $|\beta_{i,i}| < 1$ 이 되기 위한  $\beta_{i,i-1}$ 가 존재할 단위 원 내의 구역을 구할 수 있으며 이로부터  $\beta_{i,i-1}$ 가 이 구역에 있으려면  $\beta_{i,i-2}$ 가 존재할 수 있는 단위 원 내의 구역을 구할 수 있고, 이런 방식으로 하면 최종적으로  $|\beta_{i,j}| < 1, j=1, \dots, i$ 를 만족시키기 위한  $\beta_{i,1}$ 의 존재할 단위 원 내의 구역을 구할 수 있다. 즉, (1)식으로부터

$$\beta_{i,j} = \frac{A_{i,j} \beta_{i,j} + \beta_{i,j+1}}{A_{i,j} + \bar{\beta}_{j,j} \beta_{i,j+1}}, \quad (6)$$

$$A_{i,j} = \frac{\alpha_i + \bar{\alpha}_j}{\alpha_i - \alpha_j}, \quad 1 \leq j \leq i-1 \leq n-1$$

이 된다.  $\beta_{i,j+1}$ 가  $|\beta_{i,j+1}| < 1$  만족되는 단위 원 내의 어떤 구역에 있다면 (6)식에서  $\beta_{i,j+1}$ 이 그 구역에 있을 때  $\beta_{i,j}$ 의 존재할 구역이 나오고, 이 구역과 단위 원 내의 공통 부분이  $\beta_{i,j}$ 가 존재할 구역이 된다. 같은 방법으로 계속해서  $\beta_{i,j}$ 까지 존재할 구역을 순차적으로 구한다.

이런 구역내에 존재하는 점들 중에서  $\beta_{i,1}$ 과 일치하는 점이 없을 경우 유사한 점을  $\beta_{i,j}$ 이라 하면  $H(\alpha_i) = \beta_{i,1}$ 으로 본래의 원하는 특성과 약간 달라질 수도 있으나, 이러한 조건을 만족하는 SBR 함수는 존재한다.

이와 같은 과정을 통하여 구한  $\beta_{i,1}$ 을 새로운  $\beta_{i,j}$ 로 놓고 정리하면,

$$H(\alpha_i) = \beta_{i,1}, \quad (7.a)$$

$$H(\alpha_{2i}) = H(\bar{\alpha}_i) = \bar{\beta}_{2i,1} = \bar{\beta}_{i,1}, \quad i=1, \dots, n \quad (7.b)$$

이 되며 문제는 (7)식을 만족시키는 실 함수를

구하는 것이다.

$\beta_{i,j}, i=1, \dots, 2n$ 에서  $\beta_{j,j}, 1 < j < 2n$ 을 (2)식에서 구하면 (7)식을 만족시키는  $H(s)$ 는 Nevanlinna-Pick 정리에 의하여,

$$H_j(s) = \frac{(s-\alpha_j) H_{j+1}(s) + \beta_{j,j}(s+\bar{\alpha}_j)}{(s+\bar{\alpha}_j) + \beta_{j,j}(s-\alpha_j)} H_{j+1}(s) \quad (8)$$

$j=2n, 2n-1, \dots, 1,$

여기서  $H_{2n+1}(s)$ 는 임의의 초기함수이며  $H(s)=H_1(s)$ 로 구할 수 있다.

그러나 (8)식의 보간법으로 구한 함수  $H(s)$ 는 일반적으로 복소수 계수를 가진 함수이므로 실현 불가능한 필터이다. 이 허수 부분을 없애기 위해  $H(s)$ 를 실계수와 허수 계수를 가진 두 유리 실함수  $g(s) \cdot h(s)$ 로 분리 한다.

$$H(s) = g(s) \cdot jh(s).$$

$H(s)$ 가  $\text{Re}(s) > 0$ 에서 해석적이므로  $g(s) \cdot h(s)$ 도  $\text{Re}(s) > 0$ 에서 해석적이다.

위와 같이  $H(s)=g(s) + jh(s)$ 로 나타나는 일반적인 유리복소 함수의 성질 하나를 검토해 보면  $H(a)=b, H(\bar{a})=\bar{b}$ 이면  $h(a)=h(\bar{a})=0$  이고  $H(a) = g(a)=b, H(\bar{a}) = g(\bar{a})=\bar{b}$  임을 쉽게 알 수 있다. 복소함수의 이 성질을 이용하면 (7)식에 의해  $2n$ 개의 점에 대한  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 와  $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 에 대해서 다음 식이 성립된다.

$$H(\alpha_j)=g(\alpha_j) = \beta_j, h(\alpha_j)=0,$$

$$H(\alpha_{2j})=g(\alpha_{2j}) = \beta_{2j}, h(\alpha_{2j})=0$$

$H(s)$ 와  $g(s)$ 는 연속 함수이므로 샘플구간을 크지 않게 잡으면  $H(j\omega)=g(j\omega)$ 가 근사적으로 성립한다.

여기서  $g(s)$ 를 최종적으로 구하려고 하는 실함수 필터로 놓는다.

이렇게 구한 필터  $g(s)$ 는 SBR 함수는 아니지만  $\text{Re } s > 0$ 에서 해석적이므로 안정하다.

그러나, 이런 필터는 하나의 샘플 주파수에 대해 분모와 분자의 차수가 같이 2개씩 증가하므로 샘플 개수가 많으면 점점 원하는 필터의 특성에 가까워나 큰 차수를 갖는 필터가 되는 것이 단점이다.

#### 4. 결론

복소수 평면에서의 함수 보간법으로 설계자가 원하는 위상과 크기를 갖는 필터를 설계하는 방

법을 제시하였다. 이 설계 방법에 따른 필터 설계는 현재 연구중에 있으며 그 결과는 추후에 발표 하겠다. 또한 이 방법을 따르면 필터의 차수가 커질수가 있는데, 필터의 차수를 줄이는 문제는 좀 더 연구 되어야 할 과제이다.

#### 참고 문헌

- [1] D.E. Johnson, "Introktion to filter theory," Prentice-Hall, INC., 1976.
- [2] H.Kimura, "Robust stabilizability for a class of Transfer Functions" IEEE Trans. Automat. Contr., Vol. AC-29, No.9, Sep., 1984.
- [3] J.L.Walsh, "Interpolation and Approximation by Rational Function in the Complex Domain," American Math. Society, 1935.
- [4] N.I.Akhizer, "The Class Moment Problem and Some Related Question in Analysis," Kemmer, Oliver & Boyd (trans.), 1965.
- [5] Ph. Delsarte, Y.Genin, and Y.Kamp, "On the role of the Nevanlinna-Pick problem in circuit and system theory," Circuit Theory and Appl., Vol.9, pp.177-189, 1981.