다중모달리티 영상정합기반 뇌 해마영역 기능대사 정량분석^{*}

김민정, 최유주, 김명희 이화여자대학교 컴퓨터학과 e-mail : {kimmj, choirina, mhkim}@ewha.ac.kr

Quantitative Analysis of Metabolism for Brain Hippocampus based on Multi-modality Image Registration

Min-Jeong Kim, Yoo-Joo Choi, Myoung-Hee Kim Dept. of Computer Science & Engineering, Ewha Womans University

요 약

해마를 비롯하여, 뇌 기능과 밀접한 관련을 가지는 뇌 하위조직의 분석에 대한 최근 연구로 MR 영상 등의 해부학적 영상으로부터의 볼륨 추출, 형상 복원, 대칭성 비교 등을 들 수 있다. 이러 한 연구들은 뇌의 해부학적 정보에만 의존함으로써 관심영역에 대한 신진대사 등의 분석에 한계를 가진다. 본 논문에서는 뇌 해마영역에 대하여 해부학적, 기능적 특성의 동시 분석이 가능한 프로시 저를 제안한다. 먼저 해부학적 영상과 기능적 영상의 다중모달리티 영상정합을 수행하고 이를 기반 으로 해마 SPECT 볼륨이 추출되며, 나아가 체적 측정 및 강도 분포 등의 정량분석을 수행함으로써 해부학적 영역의 기능정보에 대한 직관적이며 객관적인 분석이 가능하도록 하였다.

1. 서론

뇌 하위조직(subsytem)의 해부학적 형상과 뇌 기능 및 질환과의 상관관계는 질환의 진단 및 예방을 위해 널리 연구되어 오고 있다. 특히 MR 영상에서의 해마 (hippocampus) 영역의 분석은 해마가 기억, 감정, 학습 등의 뇌 기능과 밀접한 관계가 있다는 점에서 매우 중요하다[1-4].

해마는 뇌의 해부학적 하위조직 중 매우 국소적이 면서 주변 구조들과 복잡하게 연결된 영역으로, 기존 의 해마 분석을 위한 연구는 MR 등의 해부학적 뇌영 상으로부터의 해마영역의 효율적인 분할 또는 정상인 군-환자군간 형상 및 해마 좌우형상의 대칭성 비교 등에 대하여 수행되어지고 있다[5-9]. 이러한 연구들은 해마의 해부학적 구조 및 형상에 대한 정보를 제공하 는 것으로 국한되어 형상과 기능간의 직관적 상관관 계를 나타내지 못한다.

본 논문에서는 해마영역에 대해 형태적, 기능적 분

석을 가능하게 하는 프로시저를 제안한다. 먼저 뇌 기 능적 영상과 해부학적 영상의 정합을 수행함으로써 뇌의 해부학적 영역에 대한 기능 정보의 대응을 수행 한다. 이를 기반으로 해마의 해부학적 영역에 해당하 는 기능영상정보를 추출함으로써 해마영역에서의 혈 류대사 등 질환과 밀접한 관련이 있는 기능적 정보를 제공하고자 하였으며, 체적 측정과 강도 분포 등 형태 와 기능정보에 대한 정량적 분석을 수행하였다. 그림 1 에 전체 프로시저를 나타내었다.

본 논문의 구성은 다음과 같다. 2 장에서는 뇌 영역 과 해마영역 분할 및 해부학적 해마영역에 해당하는 기능영상 정보의 대응을 위한 MR-SPECT 영상정합기 법에 대해 기술하고, 3 장에서는 해마영역의 기능영 상정보의 정량분석 방법에 대하여 설명한다. 4 장에서 는 기술된 방법에 의해 정상인과 환자영상으로부터의 해마분석결과를 보여주고, 5 장에서 본 논문의 결론 을 맺는다.

^{*} 본 연구는 부분적으로 과학기술부 국가지정연구실사업(NRL)과 정보통신부 대학정보통신연구센터(ITRC)육성지원사업의 지원에 의해 수행되었음.



2. 뇌 해부학적-기능적 영상 정합

본 연구에서는 뇌 영역의 해부학적-기능적 정보간 대응을 위한 영상정합 방법으로 모멘트정보와 표면거 리 정보를 혼합한 기법을 제안한다. 먼저 참조영상과 테스트영상의 표면거리 및 모멘트 정보를 추출한 후, 무게중심 및 3 차원 주축정보를 이용하여 모멘트정보 기반 초기정합을 수행하고, 표면거리정보를 이용한 정 합 최적화를 수행한다.

2.1 모멘트 및 표면거리 정보 추출

표면거리 정보 생성을 위해 먼저 복셀의 선형보간 단계를 통하여 복셀의 정방형 처리를 수행하고, 임계 값을 기반으로 이진영상으로 변환 후, 관심영역에 대 한 영상팽창 (dilation) 및 침식(erosion)을 적용하여 전 체 영상의 표면 모양에 크게 영향을 주지 않는 미세 한 분리된 영역들을 통합하거나 제거하는 형태학적 연산을 수행한다. 잡음이 제거된 이진 영상에 대한 체 인코드 알고리즘을 적용하여 표면 연결 방향 및 표면 점 위치 정보를 추출한다. 추출된 표면점 정보를 기반 으로 참조영상에 대한 3 차원 거리맵을 생성한다.

또한 참조영상과 테스트영상에 대해 각각의 모멘트 정보로 3 차원 무게중심 및 주축을 계산해낸다. 두 대 상객체의 표면 점집합 각각의 3 차원 좌표를 *V_j*, 전체 점 개수를 *N*이라 할 때, 참조영상과 변환된 테스트영 상의 무게중심 *C*는 식 (1)을 이용하여 구해진다.

$$C_{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_{i}, \quad C_{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_{i}, \quad C_{z} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} z_{i} \dots \sum_{i=1}^{n} (1)$$

다음으로 3 차원 주축을 계산하기 위해서는 먼저 각 영상의 공분산 행렬(covariance matrix)을 구하고, 이 공분산 행렬의 행렬식을 0 으로 만드는 고유치(eigen value)를 계산한다. 이 고유치들을 이용하여 3 차원 좌 표공간 상에서 각각 수직형태를 이루는 고유벡터들을 구할 수 있는데, 고유치의 크기가 클 때의 고유벡터가 해당 영상의 가장 긴 주축을 나타내게 된다. 공분산 행렬은 식 (3)을 이용하여 식 (2)와 같이 계산될 수 있다.

$$Cov = \begin{bmatrix} Cov(x, x) & Cov(x, y) & Cov(x, z) \\ Cov(y, x) & Cov(y, y) & Cov(y, z) \\ Cov(z, x) & Cov(z, y) & Cov(z, z) \end{bmatrix} \dots \overset{\text{A}}{\dashv} (2)$$
$$Cov(x, y) = \frac{1}{n} \sum_{x}^{n} (x, -c_{x})(y, -c_{y})$$

…식(3)

2.2 모멘트 및 표면거리 정보기반 정합 및 최적화

모멘트 기반 초기 정합은 테스트 영상에 대한 이동 및 회전 처리를 통하여 2.1 절에서 구한 참조영상과 테스트 영상에 대한 무게중심과 3 차원 주축을 각각 서로 일치시키는 것이다. 이를 위하여 우선, 테스트 영상의 무게중심을 원점으로 평행이동 시킨 후, 테스 트 영상의 장축, 단축, 중간축을 각기 X, Y, Z 좌표축 에 일치시킨다. 참조영상에 대하여서도 참조영상에 대 한 중심이 무게중심을 원점으로 이동하고, 장축, 단축, 중간축이 X, Y, Z 좌표축에 일치하기 위한 변환 매트 릭스를 구하고, 이의 역을 원점으로 이동되어 X, Y, Z 축에 맞추어진 테스트 영상에 적용하여 두 영상간 무 게중심과 객체의 주축을 일치시킨다. 평행이동, 회전 변환을 각각 T, R 로 나타낼 때, 모멘트기반 초기정합 은 식(4)와 같이 표현할 수 있다. 이와 같이 상세 정 합 전에 정합 대상 객체에 대한 중점 및 주축을 일치 시킴으로써, 상이한 위치와 상이한 각도에 위치한 객 체 정합 과정을 효율성을 향상시키고, 정합 위치 최적 화 과정에서 발생할 수 있는 지역적 최소화 오류를 방지할 수 있다.

 $T(-C_{\mathbf{x}\!2},-C_{\mathbf{y}\!2},-C_{\mathbf{z}\!2})\cdot R_{\mathbf{y}}(\rho_2)\cdot R_{\mathbf{z}}(\theta_2)\cdot R_{\mathbf{z}}(\phi_2)\cdot$

초기정합 결과 생성된 변환된 테스트 영상의 표면 샘플링 특징점에 대하여 아래와 같이 평행이동, 회전, 확대/축소를 통하여 표면 거리에 대한 root mean sqaure average 를 최소화하는 최적 위치(Optimal Position)를 추적함으로써 표면거리기반 상세정합을 수행하게 된 다. 이 문제는 식 (5)와 같은 다차원 함수에 대한 전 역적 최소값(Global Minumum)을 발견하는 문제와 일 치한다. 식 (5)에서 (x,y,z)은 샘플링된 테스트 영상의 표면 특징점 좌표를 의미하고, (X,Y,Z)은 참조영상에 대한 3 차원 거리맵의 좌표를 의미한다. 여기서 tx, tv, t_z, s_x, s_y, s_z, r_x, r_y, r_z는 각각 x, y, z 축에 대한 이동값. 확 대/축소값, 회전각도를 의미한다. 샘플링된 표면 특징 점의 새로운 위치값은 식 (5)과 같이 9 개의 파라미 터를 갖는 다차원 함수에 의해 결정되고, 최적화 위 치를 추적하기 위한 평가함수(Cost Fuction)은 식 (6)과 같다. di 는 새로 결정된 위치에 해당하는 참조영상 거리맵상의 거리값을 의미하고, n 은 샘플링된 표면 특징점의 수를 의미한다

 $F(t_x, t_y, t_z, s_x, s_y, s_z, r_x, r_y, r_z) = [X, Y, Z]$ = [x, y, z] $M(S_x, S_y, S_z, Cx_2, Cy_2, Cz_2, Cx_1, Cy_1, Cz_1)$ $\hat{\mathbf{0}}$ 0 $\begin{pmatrix} s_x & 0 \\ 0 & - \end{pmatrix}$ $\mathbf{0}$ $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 - Cx_1 & -Cy_1 & -Cz_1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3x \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 0 sy 0 0 <u>Ó</u> – $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ \cos(r_x) & \sin(r_x) & 0 \\ -\sin(r_y) & \cos(r_x) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} ($ $\cos(\mathbf{r}_y) = 0 \quad \sin(\mathbf{r}_y) = 0^{\circ}$ 0 $-\sin(r_y) = 0 \cos(r_y) = 0$ 0 $\begin{array}{c} \cos\left(r_{z}\right) & \sin\left(r_{z}\right) & 0 \\ -\sin\left(r_{z}\right) & \cos\left(r_{z}\right) & 0 \end{array}$ 00 $\hat{\mathbf{0}}$ 1 Ò 1 0 0 $1 \ 0$ $\mathbf{0}$ $\mathbf{0}$ 0 0 1 0 $0 \quad 1 \downarrow \left(C_{x1} + tx \quad C_{x1} + tx \quad C_{x1} + tz \quad 1 \right)$ $\mathbf{0}$... 식 (5) $\sqrt{\frac{1}{n}} \sum_{i=1}^{n} d_i^2$

▶ № 7=1 * ... 식 (6) . 식 (5)의 함수 F 를 최적화 하기 위하여 3 단계 알고 리즘을 적용한다. 1 단계에서는 초기 확대/축소요소 및 회전 요소값에 대하여 일정 단위 만큼 평행이동하 는 검색 공간에서 평가함수를 최소화 하는 Tmin(sx0, sy0, sz0, rx0, ry0, rz0)을 구하고, 2 단계에서는 1 단계에 서 구한 Tmin 과 초기 확대/축소 요소에 대하여 일정 각도 만큼 x, y, z 축으로 회전하는 공간에서의 최소화 요소 Rmin(sx0, sy0, sz0, Tmin()) 을 구한다. 3 단계에서 는 1 단계, 2 단계에서 구한 Tmin, Rmin 의 값에 일정 단위로 x, y, z 축에 대한 확대/축소하는 공간에서의 최 소화 요소 Smin(Rmin, Tmin)을 구한다. 즉, 전 단계의 최적 변환이 적용된 상태로 다음 변환의 최적값을 계 산한다. 평가함수의 값이 원하는 수준의 임계값에 도 달하기까지 3 단계 최적화 알고리즘을 반복 수행한다.

3. 해마영역 형태적, 기능적 정보 추출 및 분석

3.1 해마영역 정보 추출

해마영역의 해부학적 영역은 해부학적 영상으로부 터 반자동적으로 분할된다. 우선 MR 영상 상에서 수 동으로 해마영역 내에 씨드(seed) 점과 관심영역을 지정해준다. 또한 이 씨드점으로부터 비슷한 명암도를 가지는 픽셀들을 반복적으로 덧붙여가는 영역 확장 (region growing) 알고리즘을 적용하여 각 영역 정보를 저장함으로써 해마의 해부학적 영역 정보를 얻을 수 있다. 그림 2 는 적용된 영역확장 알고리즘을 개념적 으로 나타내고 있다.



앞서 추출된 해마의 해부학적 영역에 대한 기능정 보는 2 장에서 기술한 MR-SPECT 영상정합에 의해 참 조영상인 MR 영상에 맞게 정합변환이 수행된 SPECT 영상으로부터 얻어진다. 해마의 해부학적 영역은 MR 영상으로부터 추출되었으므로 변환된 SPECT 영상과 의 공간정규화는 별도로 고려할 필요가 없다. 변환된 SPECT 영상 전체에 대하여 해마영역이 강도값을 가 지는 좌표와 동일한 좌표일 때의 강도만을 저장함으 로써 해마영역에 대한 기능적 정보를 가지는 영상을 생성해 낼 수 있다. 또한 해마는 좌우대칭성이 질환과 밀접한 관련을 가지는 특성이 있으므로, 생성된 해마 기능 영상에 대하여 전체 영역을 둘러싸는 바운딩 박 스를 만들고 박스의 무게중심을 기반으로 2 등분함으 로써 해마영역의 좌우 영역 각각에 대한 기능 영상을 구할 수 있게 된다.

3.2 정량분석

본 연구에서는 해마영역의 형태적, 기능적 정량분 석을 위해 좌우 영역의 체적 비교와 3.1 절에서 기술 된 방법에 의한 해부학적 해마영역의 기능정보 분석 을 위한 강도 분포 분석을 수행한다.

해마의 체적은 복셀 카운팅(voxel counting) 방법에 의하여 수행된다. 복셀 카운팅 방법은 대상의 각 단면 영상에서 추출된 관심영역내의 복셀의 개수를 모든 단면에 대해 구하여 대상영역의 전체 복셀개수를 카 운팅 한 후 복셀 크기를 곱하여 산출하는 방법이다. 관심영역 내부에 존재하는 픽셀의 전체 개수를 Pi 라 하고 복셀의 X, Y, Z 축 방향 크기를 v_x,v_y,v_z라 할 때, 관심영역의 체적은 식 (7)과 같이 계산된다. 복셀 크 기는 x, y 축 방향으로의 픽셀 간격, z 축 방향으로의 단면영상 두께와 단면영상 간격을 이용하여 계산된다.

$$V_{voxelcount ing} = v_x \cdot v_y \cdot v_z \cdot \sum_{i=1}^n Pi \qquad \cdots \triangleq (7)$$

복셀 카운팅을 이용한 방법의 경우, 대상영상의 해 상도가 상대적으로 낮거나 단면 영상간의 간격이 큰 경우 윤곽선에서의 계단현상(aliasing) 때문에 체적 수 치에 오차를 야기할 수 있다. 또한 각 단면 영상에서 관심영역 내부와 외부에 속하는 픽셀을 결정할 때, 윤 곽선(contour)을 포함하는지의 여부가 결과 수치를 좌 우할 수 있다. 이를 개선하기 위하여 대상을 메쉬로 구성하고 대상 내부의 한 점과 표면 위의 각 삼각형 의 점들을 연결함으로써 형성한 사면체(tetrahedral)의 체적을 합산함으로써 계산하는 표면삼각형 기반 체적 측정방법을 적용하는 경우가 있다. 그러나 본 연구에 서는 해마영역이 해상도가 높은 MR 영상을 기반으로 추출되어 복셀 카운팅 방법에 의한 오차의 영향이 거 의 없고, 메쉬 생성 등으로 인한 추가적 계산비용을 줄이기 위하여 복셀 카운팅 방법을 적용하였다.

해마의 해부학적 영역에 SPECT 영상으로부터의 기 능 정보의 분석을 위해서는, 해마 영역내의 복셀의 SPECT 영상에서의 각 강도레벨에 대하여 복셀의 분 포를 산출하였다.

4. 실험결과

본 논문에서의 구현은 Pentium-IV (1.9MHz CPU, 1GB RAM, Windows 2000 Professional) 환경 상에서 MS Visual C++ 언어, OpenGL 그래픽 라이브러리를 이용 하여 구현되었다. 실험영상은 정상인, 간질환자 각 1 케이스에 대하여 그림에서와 같이 횡단면방향 뇌 부 위 MR, SPECT 영상을 이용하였다.



그림 3. 실험영상정보 (좌: MR, 우:SPECT)

그림 4 는 본 연구에서 제시한 다중 모달리티 영상 정합을 기반으로 한 해마의 해부학적 영역에 대한 기 능정보를 제공하는 결과영상을 정상인과 환자의 경우 비교하여 나타낸 것이다. 형태적으로 판단할 때 정상 인의 경우에 비해 좌우영역의 비대칭이 심하고, 전체 적인 강도가 낮음을 알 수 있다.



(a) 정상인 (b) 환자(간질) 그림 4. 해마영역 기능영상정보 볼륨생성 결과 해마영역의 기능정보의 보다 객관적인 분석을 위하 여 정상인과 환자영상에 대하여 해마영역 체적, 기능 영상정보의 강도분포를 산출하였다. 표 1 은 정상인과

환자의 경우 체적을 좌우해마에 대해 각각 계산한 결과이고, 그림 5 와 표 2 는 각각 기능영상정보의 강도 분포에 대한 히스토그램과 수치적 결과이다. 표 1 해마 체적 비교 (다위 · mm³)

	왼쪽 해마	오른쪽 해마
정상인	2324.14	2310.15
환자(간질)	1069.99	2027.68



표 2. 해마영역 기능영상정보의 강도분포 수치 비교

	평균 ± 표준편차	
정상인	147.1587 ± 21.27738	
환자(간질)	115.0796 ± 15.32984	

5. 결론 및 향후연구

본 논문에서는 뇌 기능 및 질환과 밀접한 관련을 가지는 뇌 해마영역에 대하여 정상인-환자간 형태적 비교 외에 기능적 정보의 비교를 해부학적 영상-기능 적 영상간 정합을 통해 직관적으로 수행하는 기법을 제안하였다. 제안한 기법은 해부학적 정보와 혈류대사 등의 기능적 정보를 동시에 제공하여 줌으로써 기존 의 형태학적 정보만을 기반으로 한 형상비교기법에 비해 상호보완적이고 새로운 정보를 제공할 수 있다.

본 연구와 관련된 향후 연구로는 정상인군-환자군 영상에 대하여 제안방법을 적용하여 집단간 해마형상 및 기능정보의 비교를 수행하고자 한다. 또한 해마 또 는 다른 뇌 하위조직의 지역적 형상 분석 및 비교를 수행하고, 영상정합을 통해 제공되는 형태적 정보와 기능영상 정보의 효과적인 복합가시화 기법에 대한 연구로 확장하고자 한다.

참고문헌

[1] S. Bouix, J. C. Pruessner, D. L. Collins, K. Siddiqi : Hippocampal Shape Analysis Using Medial Surfaces. MICCAI, 2001; pp 33 - 40.

[2] Lei Wang, Sarang C. Joshi, Michael I. Miller, John G. Csernansky, : Statistical Analysis of Hippocampal Asymmetry in Schizophrenia, NeuroImage 14, (2001) : pp 531 – 545.

[3] Martin Stin, Jeffrey A. Lieberman, Guido Gerig : Boundary and Medial Shape Analysis of the Hippocampus in Schizophrenia. MICCAI, 2003

[4] R. Edward Hogan, Richard D. Bucholz, Sarang Joshi: Hippocampal Deformation-based Shape Analysis in Epilepsy and Unilateral Mesial Temporal Sclerosis. Epilepsia, 44(6), 2001: pp 800-806.

[5] Dinggang Shen, Scott Moffat, Susan M. Resnick, and Christos Davatzikos, "Measuring Size and Shape of the Hippocampus in MR Images Using a Deformable Shape Model", NeuroImage 15, 422-434, 2002.

[6] Guido Gerig, Martin Styner, Martha E. Shenton, Jeffrey A. Lieberman, "Shape versus Size: Improved understading of the Morphology of Brain Structures", MICCAI '01, 2001.

[7] Kourosh Jafari-Khouzani, Mohammad-Reza Siadat, Hamid Soltanian-Zadeh, Kost-Elisevich, "Texture Analysis of hippocampus for epilepsy", SPIE Medical Imaging, 2003.

[8] J. A. Schnabel, L.Lemieux, U. C. Wieshmann, and S. R. Arrdge, "Measurement of hippocampal volume changes in serial MR scans", SPIE Medical Imaging, 1999.

[9] G. Starck, M. Borga, M. Friberg, et al., "Fully automatic segmentation of the hippocampus in MR images", ESMRMB(19th Annual Meeting of the European Society for Magnetic Resonance in Medicine & Biology) '02, 2002.