# 북극항로 운항 선박의 항해안전지원시스템(KARS) 개발 개요

\* 강국진·정성엽\*·김정중\*\*·정성헌\*\*\*·양찬수\*\*\*\*·김현수\*\*\*\*\*·노명일\*\*\*\*\*\*

\*, \* 선박해양플랜트연구소, \*\*충남대학교, \*\*\*동강엠택(주), \*\*\*\*한국해양과학기술원, \*\*\*\*\*인하공업전문대학, \*\*\*\*\*\*서울대학교

요 약: 지구 온난화로 인해 여름철 북극해의 해빙이 점차 감소함에 따라서 북극항로를 이용한 선박의 화물운송이 점차 증가하고 있다. IMO에서는 극지해역운항선박의 안전성과 해양오염방지를 위하여 2014년에 Polar Code를 개정하였으며, 2017년 1월부터 SOLAS협약과 MARPOL73/78협약에 추가되어 시행되고 있다. 본 연구는 해양수산부 해양안전 및 해양교통시설기술개발 사업으로 1) Polar Code 강제화에따라 '극지해역 운항선박용 항해안전지원시스템의 개발'의 필요성과 2) 북극항로에 대한 국적선의 안전 운항 확보를 위한 '북극권 국가와의국제협력 및 공조체계 구축'과 '극지 구난, 구조 및 환경보호 관련 국내법 및 규정 제정'을 위한 기반 연구의 필요성에 의거하여 2014년 11월 10일에 시작되었으며 2018년 12월 31일에 종료될 예정이다. 연구내용은 1) 고정밀도 북극항로 빙상정보 수치예측 시스템 개발, 2) 북극항로 안전속도 예측, 평가, DB구축 및 항행 모델 개발, 3) 북극항로 안전운항을 위한 항해계획 기술 개발, 4) 북극항로 운항선박 건조 및 안전항해가이드라인 개발이다. 본 논문에서는 개발 중인 KRISO Arctic safe Routing System (KARS)에 대한 소개와 활용 결과 및 향후 계획에 대해서 설명하고자 한다. 본 KARS는 향후 지속적인 수정보완 작업을 통해서 완성도를 높여갈 예정이며, 검증단계를 거쳐서 최적하고 안전한 항로와 운항 관련 정보를 선사와 해기사에게 제공함으로서 북극항로 중·단기 운항계획 수립과 안전 운항을 지원할 수 있을 것으로 기대된다.

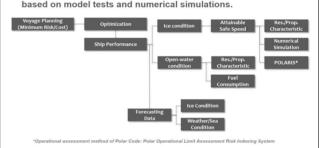
핵심용어 : 북극항로 안전운항 지원시스템, KARS, 북극 해양정보, 북극항로 안전속도, 북극 최적항로, 북극항로 항해계획

### **Main Objective**

- KARS is designed to assist captains and vessel crews in the voyage planning process. The safe voyage planning process can be fully supported by the KARS
- Benefits
- Voyage Plan for NSR Administration
- Pre-calculation of Ship Performance in Ice
- Integrated Optimization Tool (Optimal Route, Safe Speed)
- Minimize the Risk, Time, and Fuel Consumption
- User-friendly Software Tool

#### **System Concept**

 KARS includes the prediction of ice, weather and sea conditions, and ship performances derived from the ship transit model based on model tests and numerical simulations.

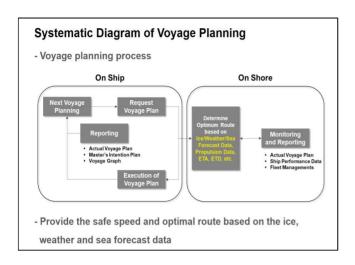


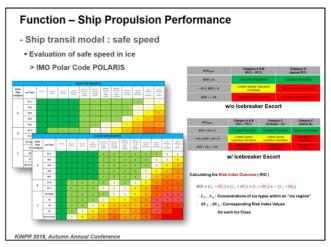
#### **Main Specifications**

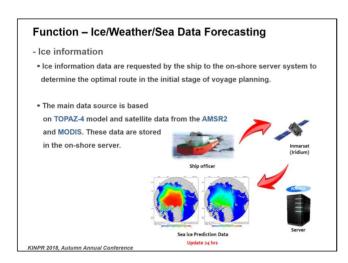
- General specification of software
- Window 8, Microsoft .NET Framework 4.5
- Bathymetry Data (IBCAO ver. 1.0, 2.5km resolution)
- Standard Map (OpenStreetMap only visualization's purpose)
- Ice Prediction (Ice thick.: TOPAZ-4, Ice conc.:AMSR2, MODIS, 24hrs)
- Weather Prediction (Wind, Wave, Swell height/period/direction: NCEP Wave Watch 3, 6hrs)
- Sea Environmental Prediction (Sea level pressure, Atmosphere temperature,
  Eastward wind velocity, Northward wind velocity: Global Forecasting System, 6hrs)
- Route Optimization Method (with A\* and Genetic algorithms)
- Ship Transit Model (Ship resistance, V-DHP curve, H-V curve)
- Target Area (Default: NSR, NWP-Option)
- Virtual Reality Visualization (Option)

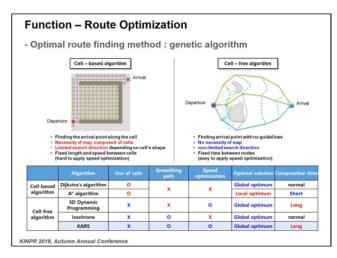
#### General Layout of System ③ Performance-evaluation model 2 Optimization model 4 Route-finding model Design variables KARS transit model → Heading angle → Engine RPM Seed genetic algorithm Objective functions Distance calculation Constraints Speed correction from FOC calc Location from Vincenty's formu Port & time-based Seed Safety evaluation using simplified formulas Definition of Ice Regime Risk Value (RV) calculation Risk Index Outcome (RIO) Description of ship operation Formation of route with series ① Input data **©Output data** Ship model Geog Optimal route Multi-layer architecture Locations Time, FOC Profile of h Ports eographical laye forld map image wave, current

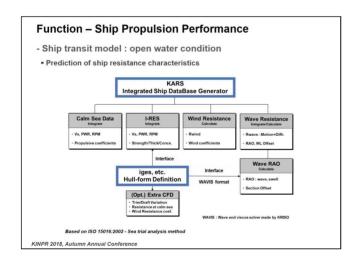
<sup>†</sup> 교신저자 : kjkang@kriso.re.kr, 042)866-3435

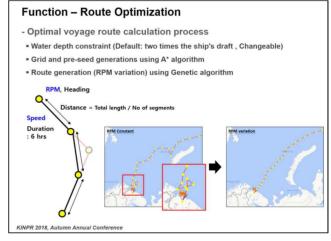


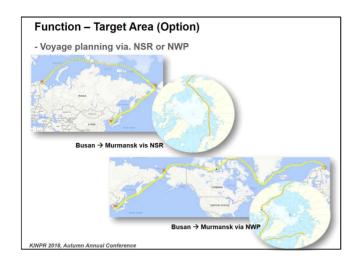


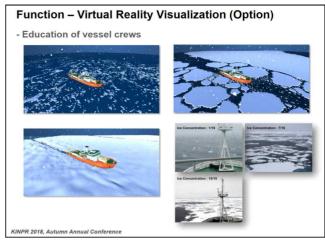


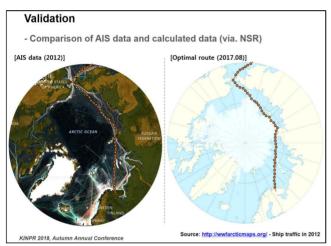


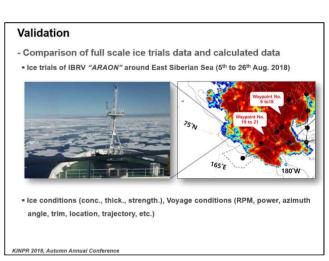


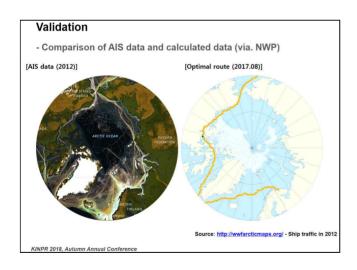


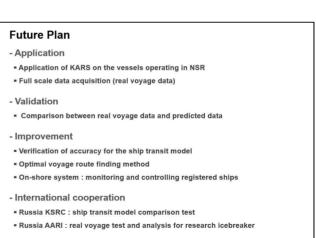












## 후 기

본 논문은 해양수산부의 국가연구개발사업인 "북극항로 운항선박용 항해안전지원시스템 개발(PMS3880)"에 의해 수행되었습니다.