

# Literal과 Test Set를 최소화하는 RMC Form 결정방법 (RMC Forms Determination with Minimal Literals and Test Sets)

白 哲 和\* , 金 宗 相\*\*  
( Paik , Chul Hwa and Kim , Chong Sang )

### 要 約

테스트셋트를 적게 가지면서 literal 수도 적게 포함하는 RMC (Reed-Muller Canonical) form 을 찾는 방법을 고안하여 現存하는 方法보다 간단함을 보였다. 더불어 이 方法은 Don't Care 조건을 갖는 함수에도 적용됨을 보였다.

### Abstract

A nonexhaustive procedure for obtaining minimally testable Reed-Muller Canonical (RMC) forms with minimal literals of switching functions is presented.

And, it is shown that this procedure allows nonexhaustive and near-optimal handling of functions with Don't Care conditions.

### I. 序 論

임의의 스위칭함수를 RMC (Reed-Muller Canonical) form 으로 표현함으로써 구성되는 회로는 보다 쉽게 결합진단을 할 수 있는 성질을 내포하고 있다. 즉, 진단테스트셋트를 보다 적게 갖게 된다. 지금까지 여러 문헌<sup>[1~4]</sup>에서 RMC form 에 대해 연구되어왔다. 이들 문헌에서 n 변수 스위칭함수의 RMC form 은 2<sup>n</sup> 개 존재한다는 것을 보였다.

Marinkovic and Tosic<sup>[1]</sup>에서는 이런 2<sup>n</sup> 개 RMC form 중에서 사용되는 literal 수가 가장 적은 RMC form 을 찾아내는 알고리즘에 대해 연구하였으며, Kodandapani and Setlur<sup>[2]</sup>는 문헌<sup>[1]</sup>의 연구 내용을 변형시켜 2<sup>n</sup> 개의 RMC form 중에서, 사용되는 項의 수가 가장 적은 RMC form 을 찾아내

는 알고리즘을 고안해내서 회로를 간단하게 설계하는 방법을 연구했다. 또, Reddy<sup>[3]</sup>는 보다 적은 적은 진단 테스트셋트를 갖는 회로의 RMC form 은 form 안에 짝수씩 나타나는 변수(n<sub>e</sub>)의 갯수를 적게 갖는 것을 뜻한다고 밝혔다.

이 성질을 이용하여 E. W. Page<sup>[4]</sup>는 2<sup>n</sup> RMC form 중에서 n<sub>e</sub>가 가장 적은 RMC form 을 찾는 알고리즘을 보였다.

그러므로 본 논문에서는 가장 적은 결합진단 테스트셋트를 가질 뿐만 아니라, 회로에 사용되는 literal 수도 가장 적은 RMC form 을 2<sup>n</sup> RMC form 들을 일일이 유도하지 않고 찾을 수 있는 알고리즘을 고안 했으며 또한, 이 알고리즘으로 임의의 함수가 Don't Care 조건을 지녔을 때도 쉽게 조건을 결정하여 원하는 RMC form 을 얻을 수 있음을 보였다.

### II. RMC Form 을 결정하는 알고리즘

스위칭함수의 일반 RMC form은 식(1)과 같다.

$$f(x_n, \dots, x_2, x_1) = a_0 \oplus a_1 \dot{x}_1 \oplus a_2 \dot{x}_2 \oplus \dots \oplus a_{2^n-1} \dot{x}_n \dots \dot{x}_2 \dot{x}_1 \dots \dots \dots (1)$$

\* 準會員, 서울 大學校 工科大學 電子科  
(Dept. of Electronic Engineering, Seoul National University)

\*\* 正會員, 서울 大學校 工科大學 電子計算機工學科  
(Dept. of Computer Engineering, Seoul National University)

이때  $a_i$ 는 2進 상수이며  $\dot{x}_i$ 는 RMC form 안에서  $x_i$ 나  $\bar{x}_i$ 들 중에 하나의 형태를 나타낸다. 그러므로  $\dot{x}_i$ 에 따라 RMC form은  $2^n$ 개 존재하게 된다.

이런  $2^n$ 개의 RMC form의 각각을 polarity에 따라 확장벡터(expansion vector)  $Q=(q_1, q_2, \dots, q_n)$ 로 표시하며 이때  $q_1$ 은 LSB(least significant bit)이며  $q_i$ 는 아래와 같이 表示된다.

$$q_i \begin{cases} 0 : \dot{x}_i = x_i \\ 1 : \dot{x}_i = \bar{x}_i \end{cases} \dots \dots \dots (2)$$

이러한  $q_i$ 로 표현한  $2^n$  RMC form을  $p(Q)$ 로 표시한다. 즉,  $p(111)$ 이면  $p(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3)$ 로 표시된 RMC form을 뜻한다. 그리고 式(3)과 같이 될 때 이  $Q$ 와  $Q'$ 는  $i$ 에 관해서 인접된 확장 벡터라 한다

$$Q = (q_1, \dots, q_i, \dots, q_n) \\ Q' = (q_1, \dots, \bar{q}_i, \dots, q_n) \dots \dots \dots (3)$$

$p(Q)$ 에서  $p(Q')$ 로 변할 때 이  $p(Q')$  안에서 같은 AND 項으로 인해 삭제되는 項을 삭제하지 않을 때 각 변수가 RMC form 안에 나타나는 횟수를 표시하기 위해 패리티 벡터  $V(Q)=(V_1, V_2, \dots, V_n)$ 을 도입한다. 이때  $V_i$ 는

$$V_i = \begin{cases} \text{“}\odot\text{”} : p(Q) \text{ 안의 AND 項에 } \dot{x}_i \text{가 홀수 개로 나타날때} \\ \text{“}E\text{”} : \text{짝수 개로 나타날때} \end{cases} \dots \dots \dots (4)$$

본 논문에서의 “+” 기호는 산술 합을 뜻한다. (정리)  $p(Q)$ 안에 변수  $\dot{x}_i$ 가 나타나는 항의 數가  $g$ 이고 변수  $\dot{x}_i$ 와  $\bar{x}_i$ 가 동시에 나타나는 AND 項의 數가  $m$ 이고  $p(Q)$ 에서  $p(Q')$ 로 변한 후 같은 AND 項이  $p(Q')$ 안에 있을 경우 이 AND 項을 삭제하지 않는다면, 이때  $P(Q')$ 안에 변수  $\dot{x}_i$ 가 나타나는 총갯수는  $P(Q)$ 의  $\dot{x}_i$  총갯수와 같으며 변수  $\bar{x}_i$ 가 나타나는 총갯수는  $g+m$ 이다.

(증명)  $p(Q)$ 안의 임의의 AND 項  $p\dot{x}_i$ ( $p$ 는  $\dot{x}_i$ 를 포함하지 않는 literal 들의 AND 이다)을 생각하자.  $p(Q)$ 에서  $p(Q')$ 로 변화할 때  $p\dot{x}_i = p \oplus p\bar{x}_i'$ 로 바꾸어지기 때문에 이런치환이  $\dot{x}_i$ 를 포함하는 부수적인 AND 項을 발생시키지 않는다. 더구나  $p(Q)$ 는 redundant 하지 않기 때문에  $p(Q)$ 안에 또 다른  $p\dot{x}_i$ 항이 없으므로  $p(Q')$ 의  $p\bar{x}_i'$ 는 상쇄되어 없어지지 않는다.

또한 변수  $\dot{x}_i$ 와  $\bar{x}_j$ 가 동시에 나타나는 AND 項의 총 갯수가  $m$ 개 있다는 것은,  $p_1\dot{x}_i\bar{x}_j \oplus p_2\dot{x}_i\dot{x}_j \oplus \dots \oplus p_m\dot{x}_i\bar{x}_j$ 을 뜻하는 데 이것을  $p(Q')$ 로 바꾼

때  $p_1\dot{x}_j \oplus p_1\dot{x}_i\bar{x}_j \oplus p_2\dot{x}_j \oplus p_2\dot{x}_i\bar{x}_j \oplus \dots \oplus p_m\dot{x}_j \oplus p_m\dot{x}_i\bar{x}_j$ 로 바뀐다.

같은 AND 項이 있는데도 서로를 삭제하지 않을 경우  $p(Q')$ 안에  $\dot{x}_j$ 가 나타나는 총 갯수는  $k+2m$ 이다. (이때  $k$ 는  $p(Q)$  안에서  $\dot{x}_i$ 를 포함하지 않으면서  $\dot{x}_j$ 를 가지고 있는 AND 項의 갯수라 한다.)

이때  $k+m=g$ 임을 쉽게 알 수 있으므로  $k+2m = k+m+m = g+m$ 이므로  $p(Q')$ 안에  $\dot{x}_j$ 가 나타나는 AND 項의 총 갯수는  $g+m$ 이 된다.

정리에 의해  $p(Q')$ 에 나타나는 각 변수들의 총갯수를 구할 수 있으므로 이것으로 패리티 벡터  $V(Q)$ 를 결정하여 EO(짝수, 홀수) 판정을 할 수 있다. 이때 앞에서 고려 않았던 같은 항으로 인해 서로 삭제되는  $p(Q')$ 안의 AND 項은 짝수개씩 삭제되기 때문에  $p(Q')$ 의 각 변수들의 EO 판정을 하는데 어떠한 영향도 미치지 않는다.

지금까지의 방법으로 정해진 어떤  $p(Q)$ 와 인접한  $p(Q')$ 들을 일일이 RMC form을 결정하지 않고도  $V(Q)$ 를 결정할 수 있으므로,  $n_e$ 가 가장 적은 RMC form을 결정할 수 있다.

$2^n$  RMC form을 일일이 유도하여 패리티 벡터  $V(Q)$ 를 구하지 않고  $2^n$  확장 벡터를 중에서 임의의 패리티  $Q$ 를 정하여 그것과 거리가 1인 벡터들로 서브셋트  $I_1, I_2, \dots, I_k, \dots, I_m$ 을 구성한다.  $I_k$ 에서  $k$ 는  $1 \leq k \leq m$ 이다. 이때  $Q$ 는 이런 서브셋트  $I_k$ 를 최소로 갖도록 정해야 한다. 이런 각 서브셋트의 첫 번째 확장 벡터를  $c_k$ 로 표시한다. 예로써  $n=3$ 이면 두개의 서브셋트  $I_1, I_2$ 가 존재하며 아래 式(5)와 같다.

$$I_1 = (000, 001, 010, 100) \\ I_2 = (111, 110, 101, 011) \dots \dots \dots (5)$$

이처럼 RMC form으로 유도해야 할 polarity는  $c_1=(000), c_2=(111)$  뿐으로 이것들의 RMC form  $p(000), p(111)$ 로써  $2^3$ 개 가능한 모든 RMC form의 패리티 벡터  $V(Q)$ 를 정리의 방법으로 결정할 수 있다.

예로써  $n=5$ 일때의  $c_k$ 는 式(6)과 같다.

$$c_1 = (00000) \quad c_5 = (00111) \\ c_2 = (01000) \quad c_6 = (01111) \\ c_3 = (10000) \quad c_7 = (10111) \\ c_4 = (11000) \quad c_8 = (11111) \dots \dots \dots (6)$$

(1) 패리티 벡터  $V(Q)$ 를 결정하는 알고리즘  $p(Q)$ 안에 변수  $\dot{x}_i$ 와  $\bar{x}_j$ 가 동시에 나타나는 AND 項의 數가  $m$ 이므로 이때 이  $m$ 들을 표시하는데 다음과 같은 行列,  $M_k$ 를 도입한다. 이  $M_k$  行列은

行列 바깥편에 行列을 따라 literal  $\dot{x}_1 \dot{x}_2 \dots \dot{x}_n$ 을 표시하고 요소  $m_{ij}$ 는  $\dot{x}_i \dot{x}_j$  쌍을 포함하는 AND 項의 합을 의미한다.

$M_k$ 를 표현하기 위한 예로써,

Example 1 :  $f(x_5, x_4, x_3, x_2, x_1)$ 의 RMC form은  

$$P(c_k) = 1 \oplus \bar{x}_1 \oplus \bar{x}_1 x_5 \oplus x_2 x_3 \oplus x_3 x_4 \oplus x_3 x_5 \oplus \bar{x}_1 x_3 x_5 \dots \dots \dots (7)$$

$$M_k = \begin{matrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \\ \dot{x}_3 \\ \dot{x}_4 \\ \dot{x}_5 \end{matrix} \begin{bmatrix} \dot{x}_1 & \dot{x}_2 & \dot{x}_3 & \dot{x}_4 & \dot{x}_5 \\ \phi & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \dots \dots (8)$$

이때  $c_k = (10000)$ 이다

또,  $i = j$ 일때  $m_{ij}$ 는 0으로 규정하는데 나중에 literal의 총수를 계산하는 데 사용하기 위해  $i = j$ 인 항이 있을 때는  $\phi$ 로 표시한다. 그리고  $p(c_k)$ 안에  $\dot{x}_j$ 가 나타나는 총수,  $g$ 는 각 변수가 나타나는 횟수를 표시하는 벡터  $G_k$ 로 표시한다.

이때 위의 예의  $G_k$ 는,

$$G_k = ( \overset{x_1}{3}, 1, 4, 1, 3 ) \dots \dots \dots (9)$$

이렇게 구한 벡터  $M_k, G_k$ 로서  $p(c_k)$ 에 인접한  $p(c_k^i)$  ( $i=1, 2, \dots, n$ )를 다음과 같이 구한다.

$$\begin{bmatrix} \dot{V}(c_k^1) \\ \dot{V}(c_k^2) \\ \vdots \\ \dot{V}(c_k^n) \end{bmatrix} = M_k + \dot{G}_k \dots \dots \dots (10)$$

이때  $I_k$ 는 式(11)과 같이 된다.

$$I_k = (10000, 00000, 11000, 10100, 10010, 10001) \dots \dots \dots (11)$$

그리고  $\dot{G}_k$ 는 벡터  $G_k$ 를  $M_k$ 와 行의次元을 같게 한 벡터이다. 또  $\dot{V}(c_k^i)$ 는  $P(c_k^i)$ 안에 변수  $\dot{x}_i$ 와  $\dot{x}_j$ 의 총수를 나타내는 벡터이다.

$$\begin{bmatrix} \dot{V}(c_k^1) \\ \dot{V}(c_k^2) \\ \dot{V}(c_k^3) \\ \dot{V}(c_k^4) \\ \dot{V}(c_k^5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 & 1 & 4 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 3 & 1 & 5 & 1 & 5 \\ 3 & 1 & 5 & 1 & 3 \\ 4 & 2 & 4 & 2 & 5 \\ 3 & 1 & 5 & 1 & 3 \\ 5 & 1 & 6 & 1 & 3 \end{bmatrix} \dots \dots \dots (12)$$

이것으로  $V(c_k^i)$ 를 결정한다.

$$\begin{bmatrix} V(C_k^1) \\ V(C_k^2) \\ V(C_k^3) \\ V(C_k^4) \\ V(C_k^5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \ominus & \ominus & \ominus & \ominus & \ominus \\ \ominus & \ominus & \ominus & \ominus & \ominus \\ E & E & E & E & \ominus \\ \ominus & \ominus & \ominus & \ominus & \ominus \\ \ominus & \ominus & E & \ominus & \ominus \end{bmatrix} \dots \dots \dots (13)$$

$V(c_k^i)$  ( $i=1, 2, \dots, n$ )이 결정됨으로써 각각의  $C_k$ 에 대해 반복하여서 EO 판정을 할 수 있다. 위의 경우에  $C_k = (10000)$ 이므로  $C_k^1 = (00000), C_k^2 = (11000), C_k^4 = (10010)$ 인 RMC form의  $V(00000), V(11000), V(10010)$ 가 전부  $n_e = 0$ 를 내포함으로써 예측한대로 테스트셋을 적게 갖게 된다. 즉,  $V(c_k^3) = V(10100)$ 의 전부  $n_e$ 는 4이므로  $P(c_k^3)$ 의 테스트셋은  $n+4+2n_e=17$ 인데 비해  $P(c_k^1), P(c_k^2), P(c_k^4)$ 의 테스트셋은  $n+4=9$ 이다. (이때 Reddy<sup>1,3</sup>)에 의해 RMC form으로 구성된 최로의 테스트셋은  $n+4+2n_e$ 로 알려져 있다.)

이때  $P(C_k^1) = P(00000)$ 을 구해보면, RMC form안의  $\bar{x}_1$  대신  $1 \oplus x_1$ 을 대입하면 얻을 수 있다.

$$\text{즉, } P(C_k^1) = x_1 \oplus x_5 \oplus x_1 x_5 \oplus x_2 x_3 \oplus x_3 x_4 \oplus x_1 x_3 x_5 \dots \dots \dots (14)$$

여기서  $V(C_k^1) = (\ominus, \ominus, \ominus, \ominus, \ominus)$ 이다. 결국 같은 결과를 얻는다. 다음은 이 알고리즘과 병행하여 RMC form의 전체 literal數를 구하는 알고리즘을 설명한다.

(2) Literal 個數  $T(Q)$ 를 결정하는 알고리즘. 지금까지 구한  $V(C_k^i)$ 로  $n_e$ 의 數가 가장 적은 RMC form을 찾아냈다. 단지 이  $V(C_k^i)$ 로는 EO 판정을 할 수 없었다. 그러나  $\dot{V}(C_k^i)$ 로  $T(Q) = T(C_k^i)$ 을 결정할 수는 없다. 왜냐하면 式(10)에 사용된  $G_k$ 의 도입은 정리에서 알 수 있듯이  $P(C_k)$ 에서  $P(C_k^i)$ 로 변환할 때 같은 AND 項을 삭제하지 않았기 때문이다. 그러므로 여기서 임의의  $T(C_k^i)$ 를 얻는 방법을 설명한다. 삭제되거나 늘어나는 literal 들을 각 변수들의 weight,  $w$ ,라하며 이것을 weight 벡터,  $W(C_k^i)$ 로 표시한다. 우선 이  $W(C_k^i)$ 를 구하기 위해, 고려하는 RMC form  $P(C_k)$ 안에 상수항  $a_0$ 가 없을 때와 있을 때를 나누어 생각한다.

(2-a) 상수항  $a_0$  가 없을 때의  $W(C_k^i)$  는

$$W(C_k^i) = W_a - 2W_b \dots\dots\dots (15)$$

이 식(15) 처럼 두개의 벡터로 구성된다.

첫째:  $W_a$  는, 이미  $M_k$  벡터에서  $i = j$  일때  $m_{ii}$  를  $\phi$  로 표시했는데 이  $\phi$  가 있는 변수  $\dot{x}_i$  의 위치에 상수 1 을 갖는 行 벡터로 구성된다. 이  $W_a$  가 존재하는 이유는  $m_{ii}$  요소가  $P(C_k^i)$  로 변화할 때 이 RMC form 안의  $P\dot{x}_i$  ( $P=1$  이므로) 는,  $\dot{x}_i = 1 \oplus \dot{x}_i'$  로 치환되기 때문에 이 상수항 1 이란 literal 이 하나씩 늘어나기 때문에  $W_a$  벡터를 도입함으로써 늘어나는 literal 수를 계산할 수 있게 된다.

$$M_k = \begin{bmatrix} \phi & & & & \\ & 0 & & & \\ & & \cdot & & \\ & & & \cdot & \\ & & & & \cdot \\ & & & & & \phi \end{bmatrix} \text{ 이면, } W_a = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ 1 \end{bmatrix} \text{ 이다.}$$

둘째:  $W_b$  는 삭제되는 literal 수를 표시하는 벡터이다. 이때 식(10)에서 구한  $\dot{V}(C_k^i)$  들의 변수갯수를 전부 더한 것을  $S(C_k^i)$  로 표시한다. 즉,

$$S(C_k^i) = \sum \dot{V}(C_k^i) \dots\dots\dots (16)$$

이다. 삭제되는 literal 들은 짝수개씩 삭제되므로 삭제되는 변수를 찾아서 2배하면 삭제되는 총 literal 수가 된다.

이 때  $W_b$  의 요소는  $P(C_k)$  안의  $P\dot{x}_i$  항(이때  $P$  는  $x_i$  와 무관한 AND 항이며 이경우  $P \neq 1$  이다.) 에 대해 이 form 안에  $P$  항이 존재하는가 살펴보아 그  $P$  가 구성하는 변수갯수들의 총합이  $W_b$  를 형성한다. 다시 말하면 이것은  $P\dot{x}_i = P \oplus P\dot{x}_i'$  로 치환할때  $P(C_k)$  에  $P$  항이 있으면  $P$  항이 구성하는 변수갯수의 2배의 literal 수가 없어지는 것을 뜻한다. 이때  $W_b$  벡터도 역시 行 벡터이다.

- 前例에서  $\bar{x}_1$  의 경우  $x_3 x_5$  가 삭제되고
- $x_3$  의 경우  $\bar{x}_1 x_5$  가 삭제되고
- $x_5$  의 경우  $\bar{x}_1$  가 삭제된다.

그러므로  $W_b$  는 식(17)과 같이 된다.

$$W_b = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (17)$$

(2-b) 상수항  $a_0$  가 있을 때의  $W(C_k^i)$  는

$$W(C_k^i) = W_a - 2W_b \dots\dots\dots (18)$$

이식(18)의  $W_a$  는,  $M_k$  벡터안에  $m_{ii}$  가 있고, 이것이  $P(C_k)$ 에서  $P(C_k^i)$ 로 변화할 때  $1 \oplus \dot{x}_i = \dot{x}_i'$ 로 치환되기 때문에 literal 수의 계산에 새로 추가될 literal 수가 없으며 이것은  $m_{ii}$ 가  $\phi$ 인 위치에 0이 들어가는 것을 의미한다. 또  $m_{ii}$ 가 0인 위치에는 1이 들어간다. 이것은 원래의 RMC form의  $a_0$  상수항을 literal 수의 계산에 첨가해야 하기 때문이다.

그러므로, 이때  $\dot{W}_a$  는

$$[W_a]^T \times [\dot{W}_a] = [0] \dots\dots\dots (19)$$

이때  $W_a$  는

$$M_k = \begin{bmatrix} \phi & & & & \\ & 0 & & & \\ & & \cdot & & \\ & & & \cdot & \\ & & & & \cdot \\ & & & & & \phi \end{bmatrix} \text{ 이면, } W_a = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ 0 \end{bmatrix}$$

임을 알 수 있다.

이렇게  $W(C_k^i)$ 를 구한 후, 전체 literal 수,  $T(C_k^i)$  는

$$T(C_k^i) = S(C_k^i) + W(C_k^i) \dots\dots\dots (20)$$

앞의 예의  $T(C_k^i)$  는,

$$S(C_k^i) = \begin{bmatrix} S(C_k^1) \\ S(C_k^2) \\ S(C_k^3) \\ S(C_k^4) \\ S(C_k^5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 15 \\ 13 \\ 17 \\ 13 \\ 16 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (21)$$

$$W(C_k^i) = \dot{W}_a - 2W_b = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 2 \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 1 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (22)$$

이  $S(C_k^i)$ 와  $W(C_k^i)$ 를 식(20)에 대입하여  $T(C_k^i)$ 를 구한 결과가 식(23)이다.

$$T(C_k^i) = S(C_k^i) + W(C_k^i) = \begin{bmatrix} 15 \\ 13 \\ 17 \\ 13 \\ 16 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -4 \\ 1 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 11 \\ 14 \\ 14 \\ 14 \\ 15 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (23)$$

이때 위의  $T(C_k^i)$ 에서 literal 수를 가장 적게 포함하는 RMC form은  $T(C_k^i)=11$ 로써, 앞에서 구한 변수가 홀수 패리티인  $V(C_k^1)$ ,  $V(C_k^2)$ ,  $V(C_k^4)$  중에서 두조건, 즉,  $n_e = 0$ 과 가장 적은 literal 수를 만족하

는 polarity는  $Q=(00000)$  임을 알 수 있다.

이때의 RMC form  $P(00000)$ 는,

$$P(00000) = x_1 \oplus x_5 \oplus x_1 x_5 \oplus x_2 x_3 \oplus x_3 x_4 \oplus x_1 x_3 x_5$$

로써  $T(00000) = 11$ , 테스트 셋트=9

$$V(00000) = (\ominus, \ominus, \ominus, \ominus, \ominus)$$

이코, 이렇게 식(10)과 (20)을 각  $C_k$ 에 따라 반복하여 만족하는 RMC form 을 찾을 수 있다. 앞에서

$n=5$  일때의 서브셋트에 의해  $P(10000) = P(C_3)$  임을 알 수 있다. 그러므로  $P(C_1) = P(C_3) = P(00000)$

이고, 다른 RMC form 중에서  $n_e=0$  를 만족하는 form 은,

$$\begin{aligned} P(01010) &= P(C_2^4) \text{ 는 } T(C_2^4) = 11 \\ P(11001) &= P(C_4^5) \text{ 는 } T(C_4^5) = 14 \quad \dots\dots(24) \\ P(00011) &= P(C_5^3) \text{ 는 } T(C_5^3) = 14 \\ P(10011) &= P(C_7^3) \text{ 는 } T(C_7^3) = 14 \end{aligned}$$

이때 literal 수까지 고려하면,

$$P(01010) = x_1 \oplus x_5 \oplus x_1 x_5 \oplus x_2 x_3 \oplus x_3 x_4 \oplus x_1 x_3 x_5$$

가 만족하는 또 다른 RMC form 이 된다.

결국, 원하는 RMC form 으로  $P(00000)$  와  $P(01010)$  을 채택하면 된다.

지금까지의 (1)(2) 알고리즘을 종합한 (알고리즘)

Step 1 : 모든 패리티 Q 를 서브셋트 벡터  $I_k$  로 나누고 이것들의  $C_k$  를 정한다.

Step 2 : 각  $C_k$  에 대해 RMC form  $P(C_k)$  를 결정하고, 각  $C_k$  에 대해  $G_k$  를 결정한다.

Step 3 : 각  $C_k$  에 대해  $M_k$  를 결정한다.

Step 4 : 식(10)를 사용하여 각  $C_k$  에 대해  $V(C_k^i)$  를 구하여 여기서  $V(C_k^i)$  를 정한다.

Step 5 : 각  $C_k$  의 RMC form 에 상수항  $a_0$  가 있는지의 여부에 따라 식(15)나 (18)를 적용하여 각  $C_k$  의  $W(C_k^i)$  를 구한다.

Step 6 : 식(20)에 의해 각  $C_k$  에 따른  $T(C_k^i)$  를 구한다.

Step 7 :  $V(C_k^i)$ ,  $T(C_k^i)$  에서 짝수 패리티가 적으면서 literal 수를 적게 갖는 RMC form 을 찾는다.

이 알고리즘은 특히 Don't Care 조건을 가진 함수에도 적용되는 것을 다음 절에서 설명한다.

### III. Don't Care 조건 함수인 예

Don't Care 조건을 가진 함수인 경우 앞에서 제시한 알고리즘으로 이 Don't Care 조건을 결정할 수 있으며 원하는 RMC form 을 구할 수 있음을 보인다.

Example 2 :

$$f(x_3, x_2, x_1) = \sum m(1, 4, 5) + \sum d(3, 7) \quad \dots\dots\dots(25)$$

Step 1 :  $2^3$  확장 벡터를 서브셋트  $I_1, I_2$  로 나눈다. 즉,

$$\begin{aligned} C_1 &= (000), I_1 = (000, 001, 010, 100) \\ C_2 &= (111), I_2 = (111, 110, 101, 011) \quad \dots(26) \end{aligned}$$

Step 2 : 우리는 RMC form 과  $G_k$  를 결정한다.

$$\begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \\ a_5 \\ a_6 \\ a_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10000000 \\ 11000000 \\ 10100000 \\ 11110000 \\ 10001000 \\ 11001100 \\ 10101010 \\ 11111111 \end{bmatrix} \cdot d_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ d_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ d_1 \oplus d_2 \end{bmatrix} \quad (27)$$

이때  $d(3) = d_1$ ,  $d(7) = d_2$ ,  $d_1 \oplus d_2 = b$  이다.

$$\begin{aligned} P(C_1) &= x_1 \oplus \bar{d}_1 x_2 x_1 \oplus x_3 \oplus x_3 x_1 \oplus x_3 x_2 \oplus (\bar{d}_1 \oplus d_2) x_3 x_2 x_1 \\ &= x_1 \oplus \bar{d}_1 x_2 x_1 \oplus x_3 \oplus x_3 x_1 \oplus x_3 x_2 \oplus \bar{b} x_3 x_2 x_1 \\ P(C_2) &= d_2 \oplus d_2 \bar{x}_1 \oplus \bar{d}_2 \bar{x}_2 \oplus d_2 \bar{x}_2 \bar{x}_1 \oplus b \bar{x}_3 \oplus b \bar{x}_3 \bar{x}_1 \\ &\quad \oplus b \bar{x}_3 \bar{x}_2 \oplus \bar{b} \bar{x}_3 \bar{x}_2 \bar{x}_1 \quad \dots\dots\dots(28) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} G_1 &= (2 + \bar{b} + \bar{d}_1, 1 + \bar{b} + \bar{d}_1, 3 + \bar{b}) \\ G_2 &= (1 + 2d_2, 2, 1 + 2b) \end{aligned}$$

Step 3 : 여기의  $M_1, M_2$  는

$$M_1 = \begin{bmatrix} \phi & \bar{b} + \bar{d}_1 & 1 + \bar{b} \\ \bar{b} + \bar{d}_1 & 0 & 1 + \bar{b} \\ 1 + \bar{b} & 1 + \bar{b} & \phi \end{bmatrix} ; M_2 = \begin{bmatrix} \bar{d}_2 & \bar{b} + d_2 & 1 \\ \bar{b} + d_2 & \bar{d}_2 & 1 \\ 1 & 1 & \bar{b} \end{bmatrix} \quad \dots\dots\dots(29)$$

Step 4 : 구한  $M_1, M_2, G_1, G_2$  를 식(10)에 대입

$$\begin{aligned} \dot{V}(C_1^i) &= \begin{bmatrix} 2 + \bar{b} + \bar{d}_1 & 1 + 2\bar{b} + 2\bar{d}_1 & 4 + 2\bar{b} \\ 2 + 2\bar{b} + 2\bar{d}_1 & 1 + \bar{b} + \bar{d}_1 & 4 + 2\bar{b} \\ -3 + 2b + d_1 & 2 + 2b + d_1 & 3 + b \end{bmatrix} \\ V(C_1^i) &= \begin{bmatrix} ? & \ominus & E \\ E & ? & E \\ \ominus + d_1 & E + d_1 & 3 + b \end{bmatrix} \\ \dot{V}(C_2^i) &= \begin{bmatrix} 1 + 2d_2 & 2 + \bar{b} + d_2 & 2 + 2b \\ 1 + \bar{b} + 3d_2 & 2 & 2 + 2b \\ -2 + 2d_2 & 3 & 1 + 2b \end{bmatrix} \\ V(C_2^i) &= \begin{bmatrix} \ominus & ? & E \\ ? & E & E \\ E & \ominus & \ominus \end{bmatrix} \quad \dots\dots\dots(30) \end{aligned}$$

이때 패리티 벡터를 살펴보면, 전변수가 홀수 패리티

타인 polarity가 없으므로  $n_e = 1$ 인 polarity를 구한다.

이 경우,

$$d_2 = 1 \text{ 일때 } V(C_1^1)$$

$$b = 1 \text{ 일때 } V(C_1^3)$$

$$d_1 = 0 \text{ 일때 } V(C_2^1) \text{ 와 } V(C_2^3) \text{ 이다.}$$

Step 5 :  $W(C_k^i)$ 를 구한다.

$W(C_1^i)$ 일때 :  $W(C_2^j)$  이고

$d_2 = 1$  일때 ;

$$W_a = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} ; W_b = \begin{bmatrix} 1+2\bar{b} \\ 1+2\bar{b}+\bar{d}_1 \\ 1+2\bar{b}\cdot\bar{d}_1 \end{bmatrix} ; \dot{W}_a = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \bar{d}_1 \end{bmatrix} ;$$

$$W_b = \begin{bmatrix} \bar{d}_1 \\ 1+\bar{d}_1 \\ 1 \end{bmatrix} ; \dot{W}_a = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \bar{d}_1 \end{bmatrix} ; W_b = \begin{bmatrix} \bar{d}_1 \\ \bar{d}_1 \\ \bar{d}_1 \end{bmatrix} \dots (31)$$

Step 6 ; 식(20)에 의해  $T(C_k^i)$ 를 구한다.

$$T(C_1^i) = \begin{bmatrix} 6+\bar{b}+3\bar{d}_1 \\ 5+\bar{b}+\bar{d}_1 \\ 7+5\bar{b}+3\bar{d}_1-4\bar{b}\cdot\bar{d}_1 \end{bmatrix} ;$$

$$d_2=1 \begin{bmatrix} 9-\bar{d}_1 \\ 8-\bar{d}_1 \\ 7+\bar{d}_1 \end{bmatrix} ; d_2=0 \begin{bmatrix} 6-d_1 \\ 7-d_1 \\ 6+d_1 \end{bmatrix} \dots (32)$$

특히  $W(C_2^i)$ 의  $\dot{W}_a$ 는  $M_2$ 의  $m_{ij}$  요소들이  $\dot{W}_a$  안에서 반대로 나타나므로  $\dot{W}_a = (\bar{d}_2, d_2, \bar{b})$ 가 되며  $\dot{V}(C_2^i)$ 를 만들때 계산에 넣지 않는다. 지금까지 step 4에서 정해진 Don't Care 조건을 step6의 벡터  $T(C_k^i)$ 에 대입하여 literal 수를 적게 갖는 RMC form을 찾는다.

즉,  $V(C_1^1)$  : step 4에서  $d_2 = 1$  이고 step 6에서  $d_1 = 1$ 인 조건을 구할 수 있다. 또  $T(C_1^1) = 6$  이고  $V(C_1^1) = (\ominus, \ominus, E)$  이다.

$V(C_1^3)$  ; Step 4에서  $b = 1$  이고 step 6에서  $d_1 = 1$  이므로  $d_2 = 0$  이 된다. 이때  $T(C_1^3) = 6$  이고  $V(C_1^3) = (\ominus, E, \ominus)$  이다.

$V(C_2^1)$  ; Step 4에서  $d_1 = 0$  이고 step 6에서  $d_2 = 0$  을 얻는다. 이때  $T(C_2^1) = 6$  이고  $V(C_2^1) = (\ominus, \ominus, E)$  이다.

$V(C_2^3)$  ; Step 7에서  $d_1 = 0, d_2 = 0$  를 얻고 이때  $T(C_2^3) = 6, V(C_2^3) = (E, \ominus, \ominus)$  이다.

그러나 처음에 시작한 RMC form  $P(111)$ 의 경우 역시  $d_1 = 0, d_2 = 0$  을 갖게 되면  $G_2 = (\ominus, E, \ominus)$ 가 되며  $T(111) = 4$  뿐으로 가장 바람직한 RMC form 이 되지만 여기서 예를 위하여 다른  $n_e = 1$  이 되는 polarity를 구해왔다. 이때  $n_e = 1$  이 되는 RMC form 은,

$$P(111) = \bar{x}_2 \oplus \bar{x}_3 \bar{x}_2 \bar{x}_1 \quad (d_1=0, d_2=0)$$

$$P(011) = \bar{x}_2 \oplus \bar{x}_3 \bar{x}_2 \oplus \bar{x}_3 \bar{x}_2 x_1 \quad (d_1=0, d_2=0)$$

$$P(110) = \bar{x}_2 \oplus \bar{x}_2 \bar{x}_1 \oplus x_3 \bar{x}_2 \bar{x}_1 \quad (d_1=0, d_2=0)$$

$$P(100) = 1 \oplus \bar{x}_1 \oplus x_3 \bar{x}_1 \oplus x_3 x_2 \bar{x}_1 \quad (d_1=1, d_2=1)$$

$$P(001) = 1 \oplus x_2 \oplus \bar{x}_3 \oplus \bar{x}_3 x_1 \oplus \bar{x}_3 x_2 \quad (d_1=1, d_2=0)$$

$$P(000) = x_1 \oplus x_3 \oplus x_2 x_1 \oplus x_3 x_1 \oplus x_3 x_2 \quad (d_1=0, d_2=1)$$

$$= x_1 \oplus x_3 \oplus x_3 x_1 \oplus x_3 x_2 \quad (d_1=1, d_2=0)$$

이와 같이 Don't Care 조건을 결정하여  $n_e$ 가 가장 적은 뿐만 아니라  $T(C_k^i)$ 값 역시 가장 적은 RMC form 을 찾아낼 수가 있다. 이 경우  $n_e = 1$ 인 RMC form 중에서  $T(C_k^i)$ 가 가장 적은 RMC form 은,

$$d_1 = 0, d_2 = 0 \text{ 일때}$$

$$Q = (111)$$

$$P(111) = \bar{x}_2 \oplus \bar{x}_3 \bar{x}_2 \bar{x}_1$$

$$V(111) = (\ominus, E, \ominus)$$

$$T(111) = 4 \quad \text{이다.}$$

이처럼 Don't Care 조건을 갖는 함수는 조건에 따라 32개 RMC form을 구해야 하나 이 알고리즘을 적용함으로써 간단히 원하는 RMC form을 얻을 수 있다.

#### IV. 결 론

본 논문에서는 RMC form 안에 literal 수가 적고 좌수개씩 나타나는 변수의 갯수가 적은 RMC form 을 동시에 찾는 알고리즘을 고안함으로써 테스트셋트의 크기를 줄이고 회로의 복잡성도 줄일 수 있음을 보였다. 또한, Don't Care 조건을 갖는 함수의 RMC form 결정도 이 알고리즘을 적용해서 조건을 결정함과 동시에 RMC form 을 얻을 수가 있다.

#### 參 考 文 獻

1. S. B. Marinkovic and Z. Tomic, "Algorithm for minimal polarized polynomial form determination," IEEE Trans. Comput., vol. C-23, pp. 1313-1315, Dec. 1974.
2. K. L. Kodandapani and R. V. Setlur, "A note on minimal Reed-Muller canonical forms of switching functions," IEEE Trans. Comput., vol. C-26, pp. 310-313, Mar. 1977.
3. S. M. Reddy, "Easily testable realizations for logic functions," IEEE Trans. Comput., vol. C-21, pp. 1183-1188, Nov. 1972.
4. E. W. Page, "Minimally Testable Reed-Muller canonical Forms," IEEE Trans. Comput., vol. C-29, pp. 746-750, Aug. 1980.