

Orthogonal Block Designs for Partial Diallel Crosses

Young Nam Son¹⁾, Kuey Chung Choi²⁾

Abstract

In this paper, orthogonal block designs for partial diallel crosses are proposed. These partial diallel crosses block designs for estimating general combining abilities are constructed by using α -resolvable partially balanced incomplete block designs.

Also, the efficiencies of the partial diallel crosses block designs obtained through this method are reported in table.

Keywords : partial diallel crosses; general combining ability; α -resolvable partially balanced incomplete block designs.

1. 서론

이면교배(diallel cross) 계획은 식물의 육종실험에서 근교계통(inbred line)의 유전적 특성을 연구하는데 이용되는 짹짓기 계획(mating design)이다. 서로 다른 유전적인 특징을 갖는 p 종의 근교계통에서 i 번째 근교계통과 j 번째 근교계통의 교배를 (i, j) 로 나타내고 n_c 를 실험에 이용되는 서로 다른 교배의 수라 하면 Griffing(1956)은 n_c 에 따라 4가지 형태의 완전이면교배(Complete Diallel Cross: CDC) 계획을 정의하였다. $n_c = p(p-1)/2$ 인 완전이면교배에서 근교계통의 수 p 가 커지게 되면 교배의 수가 급격히 증가되어 모든 교배를 실험하는 완전이면교배 계획이 현실적이지 못한 경우가 발생된다. 이러한 상황에서 $p(p-2)/2$ 개의 교배 중에서 $ps/2$ ($s < p-1$, s 는 각 근교계통이 다른 근교계통과 만나는 횟수)개의 교배만을 실험하여 p 개의 근교계통의 일반조합능력(general combining ability : gca)를 비교하는데 우리는 이를 부분이면교배(Partial Diallel Cross : PDC)라 한다. 완전화를 불록계획을 사용하여 PDC 계획을 설계한 연구로는 Kempthorne 과 Curnow(1961), Curnow(1963), Hinkelmann 과 Kempthorne(1963), Fyfe 와 Gilbert(1963), Arya(1983) 등이 있으며 불완비 불록계획을 사용한 연구는 Agarwal 과 Das(1990), Singh 과 Hinkelmann (1995, 1998), Gupta, Das 와 Kageyama(1995) 그리고 Ghosh 와 Divecha(1997) 등이 있다. 또한 PDC 계획의 최적성에 관한 연구로는 Mukerjee(1997), Das, Dean 과

1) Researcher, The Research Institute of Statistics Chosun University, Gwangju 501-759, Korea.
E-mail : syn2000@netian.com.

2) Professor, Department of Computer Science and Statistics, Chosun University, Gwangju 501-759,
Korea. E-mail: kjchoi@mail.chosun.ac.kr.

Gupta(1998)가 있다.

불 완비 블록 PDC 계획의 구성방법에 관한 대부분의 연구는 교배 (i, j) 가 몇 번씩 반복되는 경우인데, 이러한 부분이면 교배 실험은 교배의 수가 클 때 비효율적인 실험이 될 수 있다. 따라서 보다 적은 수의 교배 횟수로 gca 효과를 비교할 수 있다면 이는 효과적인 블록계획이 된다. Gupta 등(1995)은 순환적(circulant) 방법을 사용하여 각 교배가 한번씩 반복되는 직교블록 PDC 계획을 제시하였는데 본 연구에서는 m 개의 동반분류(m -associate class)를 갖는 α -분해가능(α -resolvable) 부분균형 불완비블록(Partially Balanced Incomplete Block : PBIB(m)) 계획을 이용하여 각 교배가 한번씩 나타나는 직교블록 PDC 계획을 설계하는 방법과 그룹분류가능(group divisible : GD) PBIB(2) 계획과 사각(rectangular) PBIB(3) 계획으로부터 유도되는 PDC 계획과 이들 계획의 효율성을 제시하고자 한다.

2. 계획의 구성방법

m 개의 동반분류를 갖는 α -분해가능 PBIB 계획을 이용하여 PDC 계획을 구성하는 방법을 살펴보면 다음과 같다. 먼저 (2.1)과 같은 모수를 갖는 α -분해가능 PBIB(m) 계획 D_1 이 존재한다고 하자.

$$v_1 = p, b_1, r_1, k_1 = 2, \lambda_i = 0 \text{ 또는 } 1, i = 1, 2, \dots, m. \quad (2.1)$$

α -분해가능 PBIB(m) 계획 D_1 에는 $\alpha p/2$ 개의 블록으로 이루어진 r_1/α 개의 블록집합이 존재하고 각 블록집합에서는 p 개의 처리가 동시에 α 번 나타난다. 따라서 블록의 크기가 2인 b_1 개의 각 블록을 교배로 간주하면 D_1 의 각 블록집합에 $\alpha p/2$ 개의 교배가 형성된다. 그런 다음, 계획 D_1 의 j 번째 ($j = 1, 2, \dots, r_1/\alpha$) 블록집합에 속하는 $\alpha p/2$ 개의 교배를 PDC 계획에서의 j 번째 블록으로 간주하면 (2.2)와 같은 모수를 갖는 PDC 계획 D 가 구성된다.

$$p, n_c = b_1, b = r_1/\alpha, r_c = 1, k = \alpha p/2 \quad (2.2)$$

여기서 r_c 는 서로 다른 교배의 반복 수를 나타낸다.

위의 방법으로 구성되는 블록 PDC 계획 D 에는 p 개의 근교계통이 b 개의 각 블록에서 α 번씩 나타나므로 계획 D 는 gca 효과간의 차이를 추정하는데 있어 직교(orthogonal)블록계획(Gupta, Das 와 Kageyama, 1995)이 되고 완전확률화 PDC계획에 대한 D 의 효율성은 항상 1이 된다.

예제 1. $p=9$ 일 때 사각 동반체계를 이용하여 블록 PDC 계획 D 를 구성하면 다음과 같다. 먼저 모수가 $v_1 = p = 3 \cdot 3 = 9, b_1 = 18, r_1 = 4, k_1 = 2, \lambda_1 = \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 0$ 인 PBIB(3) 계획 D_1 은 아래와 같은 블록을 갖는다.

$$\begin{aligned} & \{1,2\}, \{1,3\}, \{2,3\}, \{4,5\}, \{4,6\}, \{5,6\}, \{7,8\}, \{7,9\}, \{8,9\} \\ & \{1,4\}, \{1,7\}, \{2,5\}, \{2,8\}, \{3,6\}, \{3,9\}, \{4,7\}, \{5,8\}, \{6,9\} \end{aligned}$$

위의 블록을 이용하여 $\alpha=2$ 인 2개의 블록 집합을 구성한 다음, 각 블록집합에 포함된 블록을 교

배로 간주하면 모수가 $p=9, n_c=18, b=2, r_c=1, k=9$ 이면서 아래와 같은 블록을 갖는 PDC 계획 D 가 구성된다.

블록 1	(2,3), (1,3), (1,2), (5,6), (4,6), (4,5), (8,9), (7,9), (7,8)
블록 2	(4,7), (5,8), (6,9), (1,7), (2,8), (3,9), (1,4), (2,5), (3,6)

$p=s_1 s_2$ 개의 근교계통을 각 그룹의 크기가 s_2 인 s_1 개의 그룹에 배열하여 그룹분류가능 동반체계와 사각동반체계로부터 첫 번째 동반관계와 두 번째 동반관계만을 이용하여 우리가 쉽게 구성할 수 있는 PDC 계획들을 살펴보면 다음과 같다.

먼저 첫 번째 동반관계만을 이용하면 아래와 같은 모수를 갖는 계획 D_1 은 항상 존재한다.

$$v_1 = p = s_1 s_2, b_1 = s_1 s_2 (s_2 - 1)/2, r_1 = s_2 - 1, k_1 = 2 \quad (2.3)$$

따라서 계획 D_1 이 α -분해가능이면 계획 D 를 설계하는 방법에 따라 (2.4)와 같은 모수를 갖는 블록 PDC 계획이 구성된다.

$$p, n_c = s_1 s_2 (s_2 - 1)/2, b = s_2 - 1/\alpha, r_c = 1, k = \alpha s_1 s_2 / 2 \quad (2.4)$$

다음으로 두 번째 동반관계만을 이용하여 블록 PDC 계획을 구성하는 경우, 아래와 같은 모수를 갖는 계획 D_1 은 항상 존재하므로 이 계획이 α -분해가능이면 블록 PDC 계획 D 가 구성된다.

i) 그룹분해가능 동반체계를 이용하는 경우

$$D_1 : v_1 = p = s_1 s_2, b_1 = s_2^2 s_1 (s_1 - 1)/2, r_1 = s_2 (s_1 - 1), k_1 = 2 \quad (2.5)$$

$$D : p, n_c = s_2^2 s_1 (s_1 - 1)/2, b = s_2 (s_1 - 1)/\alpha, r_c = 1, k = \alpha s_1 s_2 / 2$$

ii) 사각 동반체계를 이용하는 경우

$$D_1 : v_1 = p = s_1 s_2, b_1 = s_2 s_1 (s_1 - 1)/2, r_1 = s_1 - 1, k_1 = 2 \quad (2.6)$$

$$D : p, n_c = s_2 s_1 (s_1 - 1)/2, b = (s_1 - 1)/\alpha, r_c = 1, k = \alpha s_1 s_2 / 2$$

3. gca 효과의 추정과 계획의 효율성

$ps/2$ 개의 서로 다른 교배를 블록의 크기가 k 인 b 개의 블록에 배치하는 이면교배실험에서 모형(Singh과 Hinkelmann, 1995)은 아래와 같이 정의된다.

$$y_{ijl} = \mu + g_i + g_j + \beta_l + \epsilon_{ijl} \quad (i < j = 1, 2, \dots, p; l = 1, 2, \dots, b), \quad (3.1)$$

여기서 μ 는 전체평균, g_i 는 i 번째 근교계통의 gca 효과, β_l 은 l 번째 블록효과이고 ϵ_{ijl} 은 평균이 0, 분산이 σ^2 인 오차항을 나타낸다.

그룹분류가능 동반체계와 사각 동반체계에서 각 근교계통의 t ($t=1$ 또는 2) 번째 동반관계만을 이용하여 구성된 계획 D 에서 i 번째 근교계통의 gca효과(g_i)를 추정하기 위한 정규방정식은 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$Y_i = r_1(\mu + g_i) + S_t(g_i) + \alpha \sum_{h=1}^b \beta_h(i) \quad (i=1, 2, \dots, p), \quad (3.2)$$

$$\sum_{h=1}^b B_h(i) = \frac{r_1 k}{\alpha} \mu + r_1 g_i + r_1 S_t(g_i) + r_1 S_t(g_i) + k \sum_{h=1}^b \beta_h(i) \quad (3.3)$$

여기서 Y_i 는 i 번째 근교계통에 관련된 관찰 값의 총합을 나타내고 $S_t(g_i)$ 는 i 번째 근교계통과 t 번째 동반관계에 있는 근교계통의 gca 효과의 총합이고 $S_t(g_i)$ 는 i 번째 근교계통과 t 번째 동반관계에 있지 않은 근교계통의 gca 효과의 총합을 나타낸다. 또한 $B_h(i)$ 와 $\beta_h(i)$ 는 각각 i 번째 근교계통이 나타난 h 번째 블록에서의 관찰 값 총합과 블록효과를 나타낸다. (3.2)와 (3.3)에서 $g_i + S_t(g_i) + S_t(g_i) = 0$ 을 이용하여 축소정규방정식을 나타내면 다음과 같다.

$$Q_i = \begin{cases} r_1 g_i + S_1(g_i), & t=1 \text{ 일 때} \\ r_1 g_i + S_2(g_i), & t=2 \text{ 일 때} \end{cases} \quad (3.4)$$

여기서 $Q_i = Y_i - \frac{\alpha}{k} \sum_{h=1}^b B_h(i)$ 이다. $S_t(Q_i)$ 를 i 번째 근교계통과 t 번째 동반관계에 있는 근교계통에서 Q_i 들의 총합이라 하면

$$S_t(Q_i) = \begin{cases} r_1 g_i + (r_1 + p_{11}^1) S_1(g_i), & t=1 \text{ 일 때} \\ r_1 g_i + S_1(Q_i) - (p_{12}^2 - r_1 - p_{22}^2) S_2(g_i), & t=2 (\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1) \text{ 일 때} \\ r_1 g_i + (r_1 + p_{22}^2) S_2(g_i), & t=2 (\lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1) \text{ 일 때} \end{cases} \quad (3.5)$$

이다. 여기서 $p_{t_1 t_2}^t$ 는 두 근교계통 i 와 j 가 t 번째 동반관계에 있을 때 i 번째 근교계통과는 t_1 번째 동반관계이고 j 번째 근교계통과는 t_2 번째 동반관계에 있는 근교계통의 수를 나타낸다.

(3.4)와 (3.5)로부터 $t=1$ 일 때

$$Q_i - \frac{S_1(Q_i)}{(r_1 + p_{11}^1)} = \left\{ r_1 - \frac{r_1}{r_1 + p_{11}^1} \right\} g_i \quad (3.6)$$

이고 $t=2$ 일 때

$$\begin{cases} Q_i - \frac{S_1(Q_i) - S_2(Q_i)}{p_{12}^2 - r_1 - p_{22}^2} = \left(r_1 + \frac{r_1}{p_{12}^2 - r_1 - p_{22}^2} \right) g_i, & \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1 \text{ 인 경우} \\ Q_i - \frac{S_1(Q_i)}{r_1 + p_{22}^2} = \left(r_1 - \frac{r_1}{r_1 + p_{22}^2} \right) g_i, & \lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1 \text{ 인 경우} \end{cases} \quad (3.7)$$

이다. 따라서 (3.6)과 (3.7)로부터 gca 효과의 최소제곱추정량은 아래의 (3.8)과 같다.

$$\hat{g}_i = \begin{cases} A_1^{-1}[Q_i - A_2 S_1(Q_i)], & t=1 \text{ 일 때} \\ A_1^{-1}\{Q_i - A_2[S_1(Q_i) - S_2(Q_i)]\}, & t=2 (\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1) \text{ 일 때} \\ A_1^{-1}[Q_i - A_2 S_2(Q_i)], & t=2 (\lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1) \text{ 일 때} \end{cases} \quad (3.8)$$

여기서 A_1 과 A_2 는 아래의 (3.9), (3.10)과 같다.

$$A_1 = \begin{cases} r_1 - \frac{r_1}{r_1 + p_{11}^1} = \frac{2(s_2 - 1)(s_2 - 2)}{2s_2 - 3}, & t=1 \text{일 때} \\ r_1 + \frac{r_1}{p_{12}^2 - r_1 - p_{22}^2} = \frac{-2s_2^2(s_1 - 1)(s_1 - 2)}{(s_2 - 1) - s_2(2s_1 - 3)}, & t=2(\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1) \text{일 때} \\ r_1 - \frac{r_1}{r_1 + p_{22}^2} = \frac{2(s_1 - 1)(s_1 - 2)}{2s_1 - 3}, & t=2(\lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1) \text{일 때} \end{cases} \quad (3.9)$$

$$A_2 = \begin{cases} (r_1 + p_{11}^1)^{-1} = (2s_2 - 3)^{-1}, & t=1 \text{일 때} \\ (p_{12}^2 - r_1 - p_{22}^2)^{-1} = [(s_2 - 1) - s_2(2s_1 - 3)]^{-1}, & t=2(\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1) \text{일 때} \\ (r_1 + p_{22}^2)^{-1} = (2s_1 - 3)^{-1}, & t=2(\lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1) \text{일 때} \end{cases} \quad (3.10)$$

두 근교계통간의 gca효과 차이를 추정하는데 있어서 블록계획 D 의 효율성은 아래와 같이 계산된다. 먼저 블록 PDC 계획 D 에서 두 근교계통의 gca 효과 차이의 분산 $Var(\hat{g}_i - \hat{g}_j)$ 을 아래와 같이 정의하자.

$$Var(\hat{g}_i - \hat{g}_j) = \begin{cases} \theta_1 \sigma^2, & i, j \text{가 } t \text{번째 동반관계에 있는 경우} \\ \theta_2 \sigma^2, & i, j \text{가 } t \text{번째 동반관계에 있지 않는 경우} \end{cases} \quad (3.11)$$

(3.8)을 이용하여 (3.11)의 θ_1 과 θ_2 를 구하면 $t=1$ 과 $t=2(\lambda_1 = \lambda_3 = 0, \lambda_2 = 1)$ 일 때

$$\theta_1 = \frac{2}{A_1}(1 + A_2), \quad \theta_2 = \frac{2}{A_1} \text{이고} \quad t=2(\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1) \text{인 경우} \quad \theta_1 = \frac{2}{A_1}(1 - A_2),$$

$$\theta_2 = \frac{2}{A_1}(1 + A_2) \text{이다. 완전확률화 CDC계획을 } D_c \text{라 할 때 Singh과 Hinkelmann(1998)의 (16)}$$

식을 이용하여 D_c 에 대한 계획 D 의 효율성 $eff(\hat{g}_i - \hat{g}_j)$ 을 (3.12)과 같이 정의하면

$$eff(\hat{g}_i - \hat{g}_j) = \begin{cases} e_1^*, & i, j \text{가 } t \text{번째 동반관계에 있는 경우} \\ e_2^*, & i, j \text{가 } t \text{번째 동반관계에 있지 않는 경우} \end{cases} \quad (3.12)$$

$$e_1^* = \frac{p(p-1)}{\theta_1(p-2)n_c} \text{이고} \quad e_2^* = \frac{p(p-1)}{\theta_2(p-2)n_c} \text{이다.}$$

예제 2. 계획 D_1 이 $v_1 = p = s_1 s_2 = 3 \cdot 4 = 12, b_1 = 18, r_1 = 3, k_1 = 2, \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 0$ 인 그룹분해가능 PBIB(2) 계획일 때 $p=9, n_c = 18, b=3, r_c = 1, k=6$ 인 블록 PDC 계획 D 는 아래와 같은 블록을 갖는다.

$$\begin{aligned} &\{(1,2), (3,4), (5,6), (7,8), (9,10), (11,12)\}, \\ &\{(1,3), (2,4), (5,8), (6,8), (9,11), (10,12)\}, \\ &\{(1,4), (2,3), (5,8), (6,7), (9,12), (10,11)\} \end{aligned}$$

계획 D 에서 \hat{g}_i , $Var(\hat{g}_i - \hat{g}_j)$ 그리고 $eff(\hat{g}_i - \hat{g}_j)$ 을 구하면 $A_1 = 12/5$, $A_2 = 1/5$, $\theta_1 = 1$, $\theta_2 = 0.833$ 이므로 $\hat{g}_i = \frac{5}{12}Q_i - \frac{1}{12}S_1(Q_i)$ 이다. i 번째 균교계통과 j 번째 균교계통이 첫 번째 동반관계에 있을 때 $Var(\hat{g}_i - \hat{g}_j) = \sigma^2$, $e_1^* = 0.733$ 이고 두 번째 동반관계에 있을 때는 $Var(\hat{g}_i - \hat{g}_j) = 0.833\sigma^2$, $e_2^* = 0.880$ 이다.

아래의 [표 3.1]과 [표 3.2]는 $p \leq 24$ 일 때 그룹분류가능 PBIB(2)계획과 사각 PBIB(3) 계획으로부터 구성되는 PDC 계획 D 의 효율성을 제시한 것이다.

[표 3.1] 계획 D 의 효율성

α -분해가능 PBIB(2) 계획								계획 D					
v_1	s_1	s_2	b_1	r_1	λ_1	λ_2	α	p	n_c	b	k	e_1^*	e_2^*
6	3	2	12	4	0	1	2	6	12	2	6	0.833	1
8	2	4	12	3	1	0	1	8	12	3	4	0.778	0.933
8	4	2	24	6	0	1	1	8	24	6	4	0.933	1
10	5	2	40	8	0	1	2	10	40	4	10	0.964	1
12	2	6	30	5	1	0	1	12	30	5	6	0.88	0.978
12	3	4	18	3	1	0	1	12	18	3	6	0.733	0.88
12	4	3	54	9	0	1	1	12	54	9	6	0.943	1
12	6	2	60	10	0	1	1	12	60	10	6	0.978	1
14	7	2	84	12	0	1	2	14	84	6	14	0.985	1
16	2	8	56	7	1	0	1	16	56	7	8	0.918	0.989
16	8	2	112	14	0	1	1	16	112	14	8	0.989	1
18	3	6	45	5	1	0	1	18	45	5	9	0.85	0.944
18	9	2	162	16	0	1	2	18	144	8	18	0.992	1
18	3	6	108	12	0	1	2	18	108	6	18	0.911	1
18	6	3	135	15	0	1	1	18	135	15	9	0.981	1
20	4	5	150	15	0	1	1	20	150	15	10	0.96	1
20	10	2	180	18	0	1	1	20	180	18	10	0.993	1
20	5	4	30	3	1	0	1	20	30	3	10	0.704	0.844
20	5	4	180	16	0	1	2	20	160	8	20	0.974	1
21	7	3	189	18	0	1	2	21	189	9	21	0.987	1
22	11	2	220	20	0	1	2	22	220	10	22	0.995	1
24	6	4	36	3	1	0	1	24	36	3	12	0.697	0.836
24	3	8	84	7	1	0	1	24	84	7	12	0.896	0.965
24	4	6	216	18	0	1	1	24	216	18	12	0.965	1
24	8	3	252	21	0	1	1	24	252	21	12	0.99	1
24	3	8	176	16	0	1	2	24	192	8	24	0.929	1
24	4	6	60	5	1	0	1	24	60	5	12	0.836	0.929

[표 7.2] 계획 D 의 효율성

α -분해가능 PBIB(3) 계획									계획 D					
v_1	s_1	s_2	b_1	r_1	λ_1	λ_2	λ_3	α	p	n_c	b	k	e_1^*	e_2^*
12	4	3	18	3	0	1	0	1	12	18	3	6	0.733	0.88
12	3	4	12	2	0	1	0	1	12	12	2	6	0.55	0.733
16	4	4	24	3	0	1	0	1	16	24	3	8	0.714	0.857
18	3	6	18	2	0	1	0	1	18	18	2	9	0.531	0.708
20	4	5	30	3	0	1	0	1	20	30	3	10	0.704	0.844
24	3	8	24	2	0	1	0	1	24	24	2	12	0.523	0.697
24	6	4	60	5	0	1	0	1	24	60	5	12	0.836	0.929
24	4	6	24	3	0	1	0	1	24	36	3	12	0.697	0.836

참고문헌

- [1] Agarwal, S.C. and Das, M.N.(1990). Incomplete block designs for partial diallel cross. *Sankhya* 52, Series B, 75-81.
- [2] Arya, A.S.(1983). Circulant plans for partial diallel crosses. *Biometrics* 39, 43-52.
- [3] Curnow, R.N. (1963). Sampling the diallel cross. *Biometrics* 19, 287-306.
- [4] Das, A. Dey, A. and Gupta, S.(1998). On optimality of some partial diallel cross designs. *Sankhya* B 60, 511-524.
- [5] Fyfe, J. L. and Gilbert, N. E. G.(1963). Partial diallel crosses. *Biometrics* 19, 278-286.
- [6] Ghosh, D.K. and Divecha, J.(1997). Two associate class partially balanced incomplete block designs and partial diallel crosses. *Biometrika* 84, 245-248.
- [7] Griffing, B.(1956). Concepts of general and specific combining ability in relation to diallel crossing systems. *Australian Journal of Biological Sciences* 9, 463-493.
- [8] Gupta, S. and Kageyama, S.(1995). Single replication orthogonal block designs for partial diallel crosses. *Communications Statistics -Theory and Methods* 24, 2601-2607.
- [9] Hinkelmann, K. and Kempthorne, O.(1963). Two classes of group divisible partial diallel crosses. *Biometrika* 50, 281-291.
- [10] Kempthorne, O. and Curnow, R.N.(1961). The partial diallel cross. *Biometrics* 17, 229-250.
- [11] Mukerjee, R.(1997). Optimal partial diallel crosses. *Biometrika* 84, 939-948.
- [12] Singh, M. and Hinkelmann, K. (1995). Partial Diallel Crosses in Incomplete Blocks.
- [13] Singh, M. and Hinkelmann, K.(1998). Analysis of partial diallel crosses in incomplete blocks. *Biometrical Journal* 40, 165-181.

[2002년 5월 접수, 2002년 7월 채택]