[논문] - 비파괴검사학회지 Journal of the Korean Society for Nondestructive Testing Vol. 28, No. 5 (2008. 10)

교환결합을 가진 연자성 비정질 리본을 이용한 자기 임피던스 센서 개발과 비파괴검사 응용

Development of Magnetoimpedance Sensor Utilizing Soft Magnetic Amorphous Ribbon with Exchange Coupling and Application to Nondestructive Testing

윤석수*[†], 김건우^{*}, 이상훈^{***}, 김철기^{**}

Seok Soo Yoon*[†], Gunwoo Kim*, Sang Hun Lee*** and CheolGi Kim**

초 록 최근 바이오센서, 비파괴진단, 방위센서 등 다양한 분야에서 휴대가 가능하며 감도가 높은 자기센서 에 대한 요구가 증대되고 있다. 연자성 리본의 거대 자기임피던스 효과를 이용한 새로운 휴대용 고감도 자기 임피던스 센서 시스템을 개발하였다. 자기임피던스 센서는 Co₆₆Fe₄Si₁₅B₁₅ 연자성 비정질 리본을 공기중에서 자기장 열처리하는 방법으로 교환결합을 발생시켜 비대칭 자기임피던스 특성을 부여한 센서용 헤드와 신호처 리 회로로 구성되었다. 개발된 센서는 -1 Oe ~ 1 Oe의 다이나믹 레인지에서 선형에 가까운 특성을 보였으며 자기장 민감도는 약 10.5 V/Oe 였다. 자기임피던스 센서 시스템이 와이어로프의 결함 진단 장치에 응용될 수 있음을 보였다.

주요용어: 자기센서, 자기임피던스, 와이어로프 비파괴 검사

Abstract Recently, portable magnetic sensors with high sensitivity are strongly required for various applications such as biosensor, nondestructive testing and directional sensor. A novel magnetic sensor system was developed by utilizing giant magnetoimpedance(MI) effect of soft magnetic ribbons. The sensor system consists of sensing head of $Co_{66}Fe_4Si_{15}B_{15}$ ribbon having asymmetric MI characteristics through exchange coupling produced by field-annealing in open air and circuit for signal processing. The sensor system showed almost linear characteristics in dynamic range of -1 Oe ~ 1 Oe and sensitivity of 10.5 V/Oe. The sensor was applicable to nondestructive testing system to detect defects in wire ropes.

Keywords: Magnetic Sensor, Magnetoimpedance, Wire Rope Nondestructive Testing

1. 서 론

휴대폰에 사용되는 전자 나침판을 위한 방위 센 서와 특정 단백질이나 바이러스 검출 등을 위한 바 이오센서 등 여러 분야에서 낮은 소비전력, 작은 헤드 사이즈, 높은 감도와 분해능, 빠른 반응속도를 가진 자기센서를 필요로 하고 있다. 기존의 자기센 서들 중에서 fluxgate 센서의 경우 분해능은 약 1 μOe로 가장 좋으나 소비전력이 약 1 W로 높은 단점을 지니고 있다. 반대로 Hall, MR, GMR 자기 센서들은 소비전력이 약 10 mW로 매우 뛰어나지 만 분해능이 수십에서 수백 mOe로 낮은 단점을

(접수일: 2008. 8. 10, 수정일: 2008. 9. 18. 게재확정일: 2008. 9. 23) * 안동대학교 물리학과, ** 충남대학교 재료공학과, *** 가야대학교 방사선학과, † Corresponding Author: Department of Physics, Andong National University, Andong 760-749, Korea (E-mail: yoon@andong.ac.kr)

402

지니고 있다[1].

연자성 재료에 교류 전류를 흘릴 때 발생하는 전 압과 가해준 전류의 비, 즉 임피던스가 외부자기장 에 따라 크게 변하는 현상을 거대 자기 임피던스 (giant magnetoimpedance, GMI) 효과라 부르며, 이러한 GMI 효과를 이용한 자기센서의 경우 Fluxgate 센서 수준의 높은 자기장 분해능과 Hall, MR, GMR 센서 수준의 낮은 소비전력을 실현할 수 있는 장점을 동시에 지니고 있다[1]. 일본의 Aichi Micro Intelligent 사에서는 비정질 연자성 와 이어의 GMI 효과를 이용한 자기센서(MI센서)를 개 발하여 시관하고 있다.

가장 이상적인 자기센서 소재는 출력전압이 영의 자기장을 중심으로 +와 -부호의 특정 자기장 범위 내에서 선형적으로 변하는 특성을 지닌 것이다. 그 러나 일반적인 연자성 리본이나 와이어의 GMI 효 과는 영의 자기장을 중심으로 선형적이 아닌 대칭 적인 자기장 의존 특성을 보인다. 따라서 MI 자기 센서를 개발하기 위해서 비대칭적인 GMI 특성을 얻는 방법이 요구된다. Aichi Micro Intelligent 사 에서 만든 MI 센서는 비대칭적인 GMI 효과를 얻 기 위해 센서 헤드에 바이어스 코일을 감고 직류 자기장을 인가하는 방법을 적용하고 있다. 그러나 이러한 방식의 경우 바이어스 자기장을 위해 부가 적인 전류의 공급이 필요하여 이로 인해 소비전력 이 증가하게 된다.

연자성 리본을 공기중에서 자기장 열처리 하는 방법으로 표면에 경자성 층을 형성하고 이 경자성 표면층과 연자성 내부층 사이의 교환결합(exchange coupling)으로 인해 별도의 부가적인 바이어스 자 기장의 공급 없이 비대칭 MI 특성을 지닌 소재를 제작하는 방법이 개발되었다[2,3].

본 논문에서는 비대칭 MI 소재를 이용하여 선형 자기센서 시스템을 개발한 방법과 성능을 제시하고 자 한다. 아울러 MI 센서 시스템을 이용하여 와이 어로프의 결함을 비파괴적으로 검사하는 방법과 결 과도 제시하고자 한다.

2. MI 효과

2.1. 리본 형태의 자성체에서 MI 효과의 근원

Fig. 1과 같이 두께가 얇고 길이가 길며 전기전 도도가 σ인 자성체 리본에 길이 방향(z축 방향)으 로 각주파수 ω 의 교류전류 $I(\omega)$ 를 인가하면 Maxwell 방정식에 의해 자기장 H와 전기장 E가 각각 폭 방향(y축 방향)과 길이 방향으로 유도 된 다. 이때 두 전극사이의 교류 전위차 $V(\omega)$ 와 $I(\omega)$ 의 비로 정의되는 임피던스를 Maxwell 방정 식의 해로부터 구하면 다음 식으로 표현 된다[4].

$$Z = R_{dc}ka\coth(ka) \tag{1}$$

여기서 R_{dc} 는 리본의 직류저항, 2a는 리본의 두 께이며 k는 다음과 같이 표피깊이(skin depth) δ 와의 관계에서 정의된다.

$$k = \frac{1-j}{\delta}, \ \delta = \sqrt{\frac{2}{\omega \sigma \mu_y}} \tag{2}$$

위 식에서 $j = \sqrt{-1}$ 이며 μ_y 는 교류전류에 의 해 발생한 폭 방향 자기장에 의해 자화된 정도를 나타내는 투자율이다. 통상 μ_y 는 좌표축의 선택에 관계없이 수직방향 투자율 μ_t 라 부르며 자기완화 현상으로 인해 복소수이다.

식 (1)과 (2)를 보면 임피던스가 외부 자기장에 민감하게 변하는 현상은 임피던스가 수직방향 투자 율 μ_y 의 함수이기 때문에 생기는 현상임을 알 수 있다. 식 (1)을 ka에 대한 시리즈로 전개한 후 저 주파와 고주파 극한을 취하면 다음과 같은 근사식 을 얻을 수 있다.

$$Z \simeq R_{dc} \Big\{ 1 + \frac{1}{3} (ka)^2 \Big\}, \quad ka \ll 1$$
 (3)

$$Z \simeq R_{dc}ka = R_{dc}(1-j)a\sqrt{rac{\omega\sigma\mu_y}{2}},$$
 (4)
 $ka \gg 1$

위 근사결과를 보면 표피 깊이 δ가 a보다 매우 큰 저주파의 경우 식 (3)에 따라 임피던스는 거의 직류저항값이 되기 때문에 비록 수직방향 투자율이 외부자기장에 민감하게 변할지라도 임피던스에는 변화를 거의 주지 못한다는 것을 알 수 있다. δ가 a보다 매우 작은 고주파의 경우 식 (4)에 따라 임 피던스는 바로 수직방향 투자율의 제곱근에 비례하 기 때문에 수직방향 투자율이 외부자기장에 민감하 게 변하는 경우 임피던스도 자기장에 민감한 변화 를 보이게 된다는 것을 알 수 있다. 결과적으로 MI 효과의 근원은 바로 수직방향 투자율의 자기장 의 존성에 있음을 알 수 있다.



Fig. 1 Magnetoimpedance effect of soft magnetic ribbons

2.2. 비정질 연자성 리본의 전형적인 M 특성

비정질 연자성 리본의 MI 특성(임피던스의 외부 자기장 의존성)은 리본의 자기이방성의 방향에 따 라 달라진다. MI 특성의 자기이방성 방향 의존성은 이론적으로 구할 수 있다. Fig. 2와 같이 길이방향 으로부터 θ_k 각도로 단일 축 자기 이방성을 가진 쌍 자구로 이루어진 연자성 리본을 고려하자. 이 재료에서 자벽의 폭은 d이며 자기이방성 상수는 K, 포화자화 값은 M_s이다. 이 리본의 길이 방향 으로 외부자기장 H_{ext} 를 인가하면 자기 에너지를 최소화 하기위해 자벽의 변위 x와 각 자구내의 자 화벡터 방향 ϕ_1 과 ϕ_2 는 H_{ext} 에 따라 변하게 된 다. 주어진 H_{ext} 하에서 교류전류 $I(\omega)$ 를 z방향으 로 인가하면 y방향으로 교류자기장 $H_{y}(\omega)$ 가 유도 되며 이로 인해 x와 ϕ_1 , ϕ_2 는 모두 평형위치로부 터 진동하게 된다. 이때 수직방향 자화율 χ_t 은 다 음 식에 의해 구할 수 있다[5,6].

$$\chi_{t} = \frac{\Delta M_{t}}{\Delta H_{y}} = \frac{M_{t}(H_{ext}, H_{y0}) - M_{t}(H_{ext}, 0)}{H_{y0} - 0}$$
(5)

여기서 H_{y0} 는 수직방향 교류자기장 $H_{y}(\omega)$ 의 진 폭이며 M_{t} 는 다음과 식에 의해 얻을 수 있는 수직 방향 자화이다.

$$\begin{split} M_t(H_{ext},H_y) &= (1/2+x/d) M_s {\sin \phi_1} - \\ (1/2-x/d) M_s {\sin \phi_2} \end{split} \tag{6}$$

여기서 x,ϕ_1,ϕ_2 는 H_{ext} 와 H_y 값의 함수이다. H_{ext} 와 $H_y = H_{y0}$ 일 때의 x,ϕ_1,ϕ_2 값과 H_{ext} 와

H_y = 0 일 때의 x,φ₁,φ₂ 값은 총 자기 에너지가 최소화 되는 조건을 컴퓨터를 이용한 수치적 계산 방법으로 구할 수 있다. 식 (6)과 (5)에 그 결과를 대입하면 수직방향 자화율의 외부 자기장 의존 특 성을 시뮬레이션 할 수 있다. 수직방향 자화율과 투자율은 단순히 μ_y = μ₀(1+χ_y) (여기서 μ₀는 진 공에서의 투자율) 관계를 만족하며 자기 임피던스 는 표피 깊이가 리본의 두께보다 적어지는 고주파 수에서 수직방향 투자율의 단순증가 함수이기 때문 에 자기임피던스 특성곡선은 자화율 특성곡선과 형 태가 같게 된다.

Fig. 3은 컴퓨터 시뮬레이션을 통해 얻은 수직방 향 자화율의 자기장 의존 특성을 보여준다. 이 그 림에 MI 효과와 자화과정 사이의 연관성에 대한 이해를 돕기 위해 몇몇 특정 H_{ext} 값에서 자화의 평형 상태(교류 전류를 인가하지 않았을 때의 자화 상태)를 함께 표시하였다. Fig. 3에는 자벽이동과 자화회전이 모두 완화현상 없이 교류 H_y(ω)를 따



Fig. 2 Geometry of domain structure in the model for magnetoimpedance of soft magnetic ribbons



Fig. 3 Transverse susceptibility versus external magnetic field calculated for $\theta_k = 70^{\circ}$ with model of Fig. 2. Here H_{ext} and χ_t are normalized to anisotropy field $H_a = 2K/\mu_0 M_s$ and M_s/M_a , respectively. See Ref. [6] for detail calculations

라 잘 진동하는 저주파수에서의 특성곡선과 자화회 전은 완화현상 없이 $H_y(\omega)$ 를 따라 잘 진동하지만 자벽은 $H_y(\omega)$ 의 진동수가 너무 빨라 진동하지 못 하고 평형 위치에서 정지하고 있는 고주파에서의 특성곡선을 함께 그렸다. 이 결과로부터 i) 자화회 전만 수직방향 자화에 기여하는 고주파의 경우 $H_{ext} = 0$ 에서 골짜기를 가지는 쌍봉 형태의 특성곡 선을 보이며 ii) 자벽이동이 함께 기여하는 저주파 경우 $H_{ext} = 0$ 에서 최대값을 가지는 대칭적인 단일 봉우리 형태의 특성곡선이 $H_{ext} = 0$ 근방의 자기장 범위 내에서 나타난다는 것을 알 수 있다.

 Fig. 3의 결과를 보면
 MI 효과는 저주파와 고

 주파 모두
 $H_{ext} = 0$ 를
 기준으로
 대칭적인 특성을

 보여 준다.
 이러한 대칭적인 특성으로
 인해 일반적

 으로는
 연자성
 소재의
 MI
 효과를
 이용하여

 $H_{ext} = 0$ 를
 기준으로
 선형 특성을
 지닌 자기센서용

 소재는
 얻을 수
 없다는
 것을 알 수
 있다.

3. MI 자기센서 시스템 개발

3.1. 비대칭 MI 특성 센서 헤드 제작

일반적인 비정질 연자성 소재는 대칭적인 MI 특 성을 보이기 때문에 선형자기 센서 소재로 이용하 는데 제한이 있다. 비정질 연자성 리본을 공기중에 서 열처리 하는 방법으로 $H_{ext} = 0$ 을 기준으로 비 대칭적인 MI 특성을 지닌 소재를 제작하는 방법이 개발되었다[2]. 비정질 연자성 리본을 공기중에서 자기장 열처리 하는 과정동안 산화로 인한 조성의 변화로 표면에 결정화 온도가 내부 비정질 부분보 다 낮은 층이 형성된다. 열처리 온도 시간 및 자기 장 크기를 적절히 조절하면 표면의 결정화로 인해 단일방향 이방성을 가진 경자성층을 만들 수 있으 며 이 경자성층과 내부 연자성 층사이의 교환결합 으로 인해 비대칭 MI 특성이 생기게 된다[3,6]. 본 연구에서 사용한 소재는 상업적으로 판매되고

2 친구에서 자중한 도새는 성업적으로 판매되고 있는 Co₆₆Fe₄B₁₅Si₁₅ 연자성 비정질 리본(폭 2 mm, 두께 20 μm) 이다. 이 리본을 5 cm 길이로 자른 후 온도 380℃에서 리본의 길이방향으로 3 Oe의 자기장을 인가하여 8시간동안 열처리하여 비대칭 MI 특성을 부여하였다. 열처리후 에칭용액을 이용 하여 산화막을 제거하고 소재의 크기를 폭 1 mm, 길이 1 cm로 소형화한 후 전극을 부착하여 MI 센 서용 헤드를 제작하였다.

3.2. MI 센서용 신호처리 회로 개발

Fig. 4는 본 연구에서 개발한 MI 센서용 회로의 블록 다이어그램을 보여준다. 회로의 입력부는 교 류전압 신호를 발생시키고 이를 교류전류로 변환하 여 센서헤드에 인가해 주는 oscillator와 voltage-tocurrent converter로 구성되어 있다. 본 회로에서 교류 입력전류 *I*_i(ω)는 다음 식으로 주어진다.

$$I_i(\omega) = (V_{ip}/R_i)\sin\omega t \tag{7}$$

여기서 R_i 는 voltage-to-current converter의 내부 저항이며 V_{ip} 와 ω는 oscillator 출력 전압의 진폭과 주파수이다. 입력 전류가 비대칭 MI 특성을 지닌 비정질 연자성 리본의 센서헤드에 인가될 때 MI 효과에 의해 센서헤드 양단에 발생하는 교류전압 신호 V_{IM} (MI 신호)를 차동증폭(differential amplifier) 회로로 증폭 감지한 후 다시 증폭회로를 통해 2차 증폭을 하였다. 이때 2차 증폭 후의 신호 Y는 다음과 같이 된다.



Fig. 4 Block diagram of MI sensor circuit

$$Y = \frac{G_2 G_1 |\vec{Z}|}{R_i} V_{ip} \sin(\omega t + \phi)$$
(8)

여기서 G₁,G₂는 각 증폭회로의 Gain 값이며 |*Z*]와 φ는 복소수인 임피던스의 절대값과 위상각 이다.

MI 출력신호의 진폭값을 잡음으로부터 정밀하게 측정하기 위해 MI 출력신호에서 oscillator의 신호 와 동위상의 성분만을 측정하는 lock-in amplifier(phase sensitive detection)방법을 채택하였다. 이를 위해 multiplier IC 회로를 이용하였으며 이 IC는 oscillator 신호 V_i와 MI 신호 Y를 곱한 신호 를 10으로 나눈 값을 출력 W로 준다. 그 결과 신 호 W는 다음 식에서 알 수 있듯이 DC offset을 가진 주파수가 두 배 된 신호가 된다.

$$W = \frac{1}{10} V_{ip} \sin \omega t \left\{ \frac{G_2 G_1 |Z|}{R_i} V_{ip} \sin (\omega t + \phi) \right\}$$
$$= \frac{1}{20} \frac{V_{ip}^2 G_2 G_1 |Z|}{R_i} \left\{ \cos \phi - \cos \left(2\omega t + \phi \right) \right\}$$
(9)

 Multiplier의 출력
 W를 저역필터(low-pass filter)

 er)회로를
 거쳐 교류성분을 제거하여 다음과 같은

 직류신호
 W_{DC} 를 얻었다.

$$W_{DC} = \frac{1}{20} \frac{V_{ip}^2 G_2 G_1}{R_i} |Z| \cos \phi \tag{10}$$

이와 같은 과정을 거쳐 센서 헤드의 임피던스 실 수부 Z[']=|Zcos \$\phi\$에 비례하는 직류전압을 출력신호 로 얻게 된다.

마지막 단계로 외부자기장 $H_{ext} = 0$ 일 때 출력 전압을 영으로 조정하는 offset control 회로와 최 종 증폭회로를 거쳐 다음과 같이 자기 임피던스의 크기에 비례하는 최종 출력신호 V₀를 얻었다.

$$V_{0} \propto \Delta Z^{'} = \left\{ Z^{'}(H_{ext}) - Z^{'}(H_{ext} = 0) \right\}$$
(11)

3.3. 개발된 MI 센서 시스템의 특성

Fig. 5는 본 연구에서 제작한 비대칭 MI 특성을 지닌 폭 1 mm, 길이 1 cm 비정질 리본 헤드를 PCB로 제작한 Fig. 4의 회로에 연결하여 출력전압 의 외부자기장 의존성을 측정한 결과를 보여준다.



Fig. 5 Output characteristics of the developed MI sensor system



Fig. 6 Block diagram of wire rope tester system utilizing MI sensor

여기서 인가한 입력전류의 주파수와 진폭은 각각 100 kHz와 10 mA였으며, 센서회로의 각 gain들은 센서가 약 -1 Oe와 1 Oe범위의 다이나믹 레인지를 가지도록 적절히 조절하였다. Fig. 5의 결과로부터 개발된 MI 자기센서는 $H_{ext} = 0$ 근처에서 선형에 가까운 특성을 보이며 자기장 민감도는 약 10.5 V/Oe가 됨을 알 수 있다.

4. MI 자기센서 시스템의 응용

개발된 MI 자기센서 시스템을 자기비드를 감지 하는 바이오센서 분야, 와이어로프의 결함을 비파 괴적으로 진단하는 분야 등에 응용하는 연구를 진 행하고 있다. Fig. 6은 MI 센서시스템을 이용하여 개발하고자 하는 와이어로프 검사장비의 개략도를 보여준다. 이 장치는 와이어로프에 U자형 페라이트 코어 자석을 접촉하여 와이어로프와 U-코어를 통 해 닫힌 자기선속을 발생시키며 와이어로프에 결함 이 존재할 때 발생하는 누설자속을 MI 자기센서 시스템으로 감지하는 원리를 이용한다. 사용한 와 이어로프의 전체직경은 10 mm, 소선의 직경은 1 mm 이었으며, 인공결합은 소선을 단선시켜 만 들었다. 소선을 다양한 가닥 수 만큼 단선시킨 인 공결함을 와이어로프 위에 일렬로 만든 후 MI 센 서 헤드의 위치를 와이어로프 위에서 이동시키면서 출력신호를 측정한 결과가 Fig. 7이다. 이 결과를 보면 MI센서 시스템의 신호대/잡음비(S/N)가 1개 이상의 소선의 단선은 충분히 검출할 수 있음을 보 여준다. MI 센서를 이용한 와이어로프 결함측정 방 법은 Hall 센서 등 다른 자기센서 방식에 비해 i) 자기장 민감도가 높으며 ii) 리본형의 센서헤드를 쉽게 휠 수 있기 때문에 와이어로프를 한 바퀴 감 싸는 형태로 헤드를 만들면 센서와 결함사이의 각 도에 관계없이 결함을 검출할 수 있다는 장점을 지 니고 있어 와이어로프 검사를 위한 새로운 장비 개 발에 응용될 수 있을 것으로 기대된다.



Fig. 7 Detection signals for artificial defects in wire rope with MI sensor system

5. 결론

연자성 비정질 리본을 공기중에서 자기장 열처리 하는 방법으로 비대칭 MI 특성을 부여한 센서 헤 드를 만들고 이를 구동하고 신호를 처리하는 회로 를 제작하여 선형에 가까운 특성을 지닌 고감도 자 기센서 시스템을 개발 할 수 있었다. 본 자기센서 시스템은 바이오센서, 와이어로프 결함진단 등 다 양한 분야에 적용할 수 있을 것으로 기대된다.

참고문헌

- [1] K. Mohri, T. Uchiyama, L. P. Shen, C. M. Cai and L. V. Panina, "Amorphous wire and CMOS IC-based sensitive micro-magnetic sensors (MI sensor and SI sensor) for intelligent measurements and controls," Journal of Magnetism Magnetic and Materials, Vol. 249, No. 1-2, pp. 351-356, (2002)
- [2] C. G. Kim, K. J. Jang, H. C. Kim and S. S. Yoon, "Asymmetric giant magnetoimpedance in field-annealed co-based amorphous ribbon," Journal of Applied Physics, Vol. 85, No. 8, pp. 5447-5449, (1999)
- [3] C. G. Kim, C. O. Kim and S. S. Yoon, "The role of exchange coupling on the giant magnetoimpedance of annealed amorphous materials," Journal of Magnetism and Magnetic Materials, Vol. 249, No. 1-2, pp. 293-299, (2002)
- [4] L. .V. Panina, K. Mohri, T. Uchiyama, M. Noda and K. Bushida, "Giant magnetoimpedance in co-rich amorphous wires and films," IEEE Transactions on Magnetics, Vol. 31, No. 2, pp. 1249-1260, (1995)
- [5] D. Atkinson and P. T. Squire, "Phenonemological model for magnetoimpedance in soft ferromagnets," Journal of Applied Physics, Vol. 83, No. 11, pp. 6569-6571, (1998)
- [6] S. S. Yoon, N. A. Buznikov, D. Y. Kim, C. O. Kim and C. G. Kim, "The orientationeffect of exchange bias on giant magnetoimpedance in surface crystallized Co₆₆Fe₄B₁₅Si₁₅ amorphous ribbons," The European Physical Journal B, Vol. 85, No. 2, pp. 231-235, (2005)